

MD0621D
X.20 (RS-423) / X.21 (RS-422)
インタフェースユニット
取扱説明書

第3版

製品をご使用前に必ず本書をお読みください。
本書は製品とともに保管してください。

アンリツ株式会社

計測器事業本部

計測器事業部

管理番号: M-W0598AW-3.0

安全情報の表示について

当社では人身事故や財産の損害を避けるため、危険の程度に応じて下記のようなシグナルワードを用いて安全に関する情報を提供しています。記述内容を十分理解して機器を操作するようにしてください。

下記の表示およびシンボルは、そのすべてが本器に使用されているとは限りません。また、外観図などが本書に含まれるとき、製品に張り付けたラベルなどがその図に記入されていない場合があります。

説明書中の表示について

危険	回避しなければ、死亡または重傷に至る切迫した危険状況があることを警告しています。
警告	回避しなければ、死亡または重傷に至る可能性がある潜在的危険について警告しています。
注意	回避しなければ、軽度または中程度の人体の傷害に至る可能性がある潜在的危険、または、物的損害の発生のみが予測されるような危険状況について警告しています。

機器に表示または説明書に使用されるシンボルについて

機器の内部や操作箇所の近くに、または説明書に、安全上あるいは操作上の注意を喚起するための表示があります。これらの表示に使用しているシンボルの意味についても十分理解して、注意に従ってください。



禁止行為を示します。丸の中や近くに禁止内容が描かれています。



守るべき義務的行為を示します。丸の中や近くに守るべき内容が描かれています。



警告や注意を喚起することを示します。三角の中や近くにその内容が描かれています。



注意すべきことを示します。四角の中にその内容が書かれています。



このマークを付けた部品がリサイクル可能であることを示しています。

MD0621D X.20 (RS-423) / X.21 (RS-422) インタフェースユニット

取扱説明書

1990年(平成2年)9月(初版)

1996年(平成8年)8月(第3版)

- ・予告なしに本書の内容を変更することがあります。
- ・許可なしに本書の一部または全部を転載することを禁じます。

Copyright © 1990–1996, ANRITSU CORPORATION

Printed in Japan

安全にお使い頂くために

警告



修理

WARNING

1. 左のアラートマークを表示した箇所の操作をするときは、必ず取扱説明書を参照してください。取扱説明書を読まないで操作等を行った場合は、負傷したりする恐れがあります。また、本器の特性劣化の原因にもなります。
なお、このアラートマークは、他の危険を示す他のマーク、文言と共に用いられることもあります。
2. 本器は、お客様自身では修理できませんので、カバーを開け、内部部品の分解などしないでください。本器の保守に関しては、所定の訓練を受け、火災や感電事故等の危険を熟知した当社または代理店のサービスマンに御依頼ください。本器の内部には、高圧危険部分があり不用意にさわると負傷または死につながる感電事故を引き起こす恐れがあり、また精密部品を破損する可能性があります。

品質証明

アンリツ株式会社は、本製品が出荷時の検査により公表規格を満足していること、およびそれらの検査には、電子技術総合研究所 (Electrotechnical Laboratory), 計量研究所 (National Research Laboratory) 並びに通信総合研究所 (Communication Research Laboratory) などの国立研究所によって認められた公的校正機関にトレーサブルな標準器を基準として校正した測定器を使用したことを証明します。

品質保証

アンリツ株式会社は、納入後1年以内に製造上の原因に基づく故障が発生した場合は、無償で修復することを保証します。
ただし、次のような場合は上記保証の対象外とさせていただきます。

- 取扱説明書に記載されている保証対象外に該当する故障の場合。
- お客様の誤操作、誤使用、無断改造・修理による故障の場合。
- 通常使用を明らかに超える過酷な使用による故障の場合。
- お客様の不適當または不十分な保守による故障の場合。
- 火災、風水害、地震、その他天災地変等の不可抗力による故障の場合。
- 指定外の接続機器、応用機器、応用部品、消耗品による故障の場合。
- 指定外の電源、設置場所による故障の場合。

また、この保証は、原契約者のみ有効で、再販売されたものについては保証し兼ねます。

アンリツ株式会社は、本製品の欠陥に起因する損害のうち、予見できない特別の事情に基づき生じた損害およびお客様の取引上の損失については、責任を負いかねます。

当社へのお問い合わせ

本製品の故障については、本取扱説明書に記載の最寄りの支社、支店、営業所もしくは代理店へ速やかにご連絡ください。

電源ヒューズについて

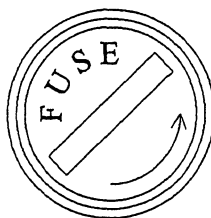
電源関係の安全性確保のために、当社の製品では、お客様の要求に応じて 1 ヒューズ電源または 2 ヒューズ電源が提供されています。

1 ヒューズ電源：活電状況にある単相電源線の片方だけに
ヒューズが付きます。

2 ヒューズ電源：活電状況にある単相電源線の両方に
ヒューズが付きます。

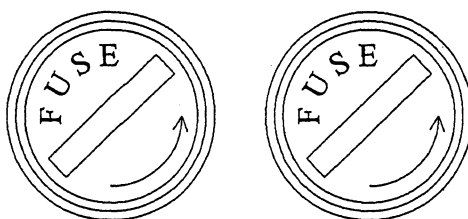
例 1：1 ヒューズ電源が使用されているときは、ヒューズホルダが 1 個見えます。

ヒューズフォルダ



例 2：2 ヒューズ電源が使用されているときは、ヒューズホルダが 2 個見えます。

ヒューズフォルダ



目 次

安全にお使い頂くために	iii
-------------------	-----

1章 概 要

1.1 この取扱説明書は？	1-1
1.2 MD0621D X.20/X.21ユニットは？	1-2
1.3 構成	1-3
1.4 規格	1-4
1.4.1 使用時の条件	1-4
1.4.2 同期方式	1-4
1.4.3 調歩同期	1-4
1.4.4 信号発生機能	1-5
1.4.5 誤り測定	1-5
1.4.6 周波数測定	1-5
1.4.7 電圧測定	1-5
1.4.8 時間測定	1-5
1.4.9 信号線のモニタ	1-6
1.4.10 寸法・重量・消費電力	1-6

2章 操作方法

2.1 使用する前の注意	2-1
2.2 ユニットの挿入・拔出	2-2
2.3 ユニットパネルの説明	2-3
2.4 内部スイッチの設定	2-4
2.5 被測定物との接続	2-6
2.5.1 DCE との接続	2-6
2.5.2 DTE との接続	2-8
2.6 送信信号クロック源との接続	2-10
2.7 測定のための操作概要	2-12
2.8 インタフェース条件設定画面の構成	2-13
2.9 X.20/X.21 ユニットのインタフェース条件	2-14
2.10 インタフェース条件の設定方法	2-16

2.11	X.20 / X.21 ユニット送信条件設定操作手順	2-18
2.11.1	X.20 / X.21 ユニット送信条件設定操作手順 (V.10 の場合)	2-18
2.11.2	X.20 / X.21 ユニット送信条件設定操作手順 (V.11 の場合)	2-19
2.12	X.20 / X.21 ユニット受信条件設定操作手順	2-20
2.12.1	X.20 / X.21 ユニット受信条件設定操作手順 (V.10 の場合)	2-20
2.12.2	X.20 / X.21 ユニット受信条件設定操作手順 (V.11 の場合)	2-21
2.13	インタフェース条件設定内容の印字	2-22
2.14	モニタLED表示	2-24
2.15	信号線設定操作	2-25
2.16	測定条件 (X.20 / X.21 ユニットに固有の項目)	2-26
2.16.1	誤り測定	2-26
2.16.2	電圧 / 周波数測定	2-28
2.16.3	ラインインターバル測定	2-29
2.16.4	ワードトレース	2-30
2.17	インタフェース条件・測定条件の初期値	2-32

3章 アプリケーション

3.1	概要	3-1
3.2	X.21, V.11 インタフェース同期式DCE で測定を行うための インタフェース条件設定	3-2
3.3	X.20, V.10 インタフェース調歩同期式モデムで測定を行うための インタフェース条件設定	3-4

4章 簡易動作チェック

4.1	簡易動作チェックの概要	4-1
4.2	インタフェースユニット挿入状態の確認	4-2
4.3	SELF LOOP による誤り測定の確認	4-3
4.4	SELF LOOP による周波数測定の確認	4-6
4.5	出力レベルのチェック	4-8
4.5.1	X.20 (V.10)	4-8
4.5.2	X.21 (V.11)	4-9

5章 リモートコントロール

5.1	リモートコントロールの概要	5-1
5.2	コントロールコマンド一覧	5-2
5.3	レスポンスデータ一覧	5-8

6章 動作原理

6.1	ドライバ/レシーバ	6-1
6.1.1	レシーバ	6-1
6.1.2	V.11ドライバ	6-2
6.1.3	V.10ドライバ	6-2
6.2	接続回路	6-3
6.2.1	X.20相互接続回路	6-3
6.2.2	X.21相互接続回路	6-4
6.3	送信タイミング	6-5
6.3.1	ST1モード時	6-5
6.3.2	ST2モード時	6-6
6.3.3	$\overline{\text{ST2}}$ モード時	6-6
6.3.4	Sモード時	6-7
6.3.5	$\overline{\text{S}}$ モード時	6-7
6.3.6	ASYNCモード時	6-8
6.3.7	ST/SPモード時	6-8
6.4	受信タイミング	6-9
6.4.1	Sモード時	6-9
6.4.2	$\overline{\text{S}}$ モード時	6-9
6.4.3	RTモード時	6-10
6.4.4	$\overline{\text{RT}}$ モード時	6-10
6.4.5	STモード時	6-11
6.5	センドコントロール	6-12
6.6	調歩同期	6-13
6.7	セルフループモード	6-14

付 録

付録A メニューリファレンス

付録B リモートコントロールコマンドリファレンス

付録C レスポンスデータリファレンス

1 章

概 要

1章 概要

目 次

1.1	この取扱説明書は？	1-1
1.2	MD0621D X.20 / X.21 ユニットは？	1-2
1.3	構成	1-3
1.4	規格	1-4
1.4.1	使用時の条件	1-4
1.4.2	同期方式	1-4
1.4.3	調歩同期	1-4
1.4.4	信号発生機能	1-5
1.4.5	誤り測定	1-5
1.4.6	周波数測定	1-5
1.4.7	電圧測定	1-5
1.4.8	時間測定	1-5
1.4.9	信号線のモニタ	1-6
1.4.10	寸法・重量・消費電力	1-6

1.1 この取扱説明書は？

この取扱説明書はMD6420A データトランスミッションアナライザのインタフェースユニットの一種類である「MD0621D X.20 (RS-423)/X.21 (RS-422) インタフェースユニット」(以下X.20/X.21ユニットと記す)についての取扱いを示したものです。

特にMD6420A 背面パネルのスロットに挿入して各種測定を行う場合のX.20/X.21 ユニットの固有の部分について書かれています。実際に測定を行う場合には、「MD6420A データトランスミッションアナライザ取扱説明書」をあわせて参照して下さい。

本取扱説明書は以下の章からなっています。

- 1章 概要
- 2章 操作方法
- 3章 アプリケーション
- 4章 簡易動作チェック
- 5章 リモートコントロール
- 6章 動作原理

また付録として以下のものがあります。

- 付録A メニューリファレンス
- 付録B リモートコントロールコマンドリファレンス
- 付録C レスポンスデータリファレンス

1.2 MD0621D X.20/X21 ユニットは？

MD0621D X.20/X.21 ユニットは、MD6420A データトランスミッションアナライザの背面パネルスロットに挿入して使用するインタフェースユニットです。

CCITT X.20/X.21 に準拠したインタフェースで各種測定を行うためのユニットです。

(1) 測定機能

- MD6420A に挿入して

誤り測定

DC 電圧測定

周波数測定

ラインインターバル測定

伝送遅延時間測定

パターンデータ送信・ワードトレース

- 拡張ユニットを付加して

誤り測定データの長時間収集・分析機能 (誤り分析ユニット : MD0633A)

アナログレベル測定 (アナログユニット : MD0627A)

ひずみ測定 (ひずみ測定ユニット : MD0630A)

(2) 特徴

- X.20 (RS-423), X.21 (RS-422) インタフェースのモデム及び端末機器の機能試験、伝送品質評価を行うことができます。
- 調歩同期, 非同期, S 同期のタイミングモードで送信・受信 (測定) する事ができます。
- 誤り測定においてビット誤り、パリティ誤りを検出する事ができます。

1.3 構成

(1) 標準構成

MD0621Dの標準構成は表1-1の通りです。

表1-1 標準構成

項 目	No.	品 名	数量	備 考
本体	1	MD0621D X.20 (RS-423) / X.21 (RS-422) インタフェー スユニット	1	MD6420A 本体に挿入して 使用
付属品	2	取扱説明書	1	

(2) 応用部品

応用部品は表1-2の通りです。

表1-2 応用部品

記 号	品 名	備 考
J0393	両端15極コネクタ付ケーブル	2 m, 両端ISO4903 準拠 15 P コネクタ付

1.4 規格

1.4.1 使用時の条件

- 使用温度 0℃ ~ 40℃
- 保存温度 -40℃ ~ 70℃
- 使用湿度 20% ~ 90%
- 保存湿度 20% ~ 90%

1.4.2 同期方式

(1) 調歩同期 (ST/SP, V.10 で使用)

- | | | |
|--------|----|--|
| (a) 送信 | 内部 | : 50 bit/s~20 kbit/s
(Variable 5 bit/s ステップ) |
| | 外部 | : 50 bit/s~20 kbit/s
(TTLまたは0±1 dBm 75 Ω の正弦波) |
| (b) 受信 | 内部 | : 50, 75, 100, 110, 150, 200, 256, 300, 400, 500, 600, 768, 800, 1000, 1200, 1600, 1800, 2000, 2400, 3000, 3600, 4800, 7200, 9600, 14.4 k, 19.2 kbit/s |

(2) 非同期 (ASYNC, V.10 で使用)

(1) 項の調歩同期と同じです。

(3) 同期式 (V.11 で使用)

- (a) ST1
- 内部 : 50 bit/s~20 kbit/s (5 bit/s ステップ)
20 kbit/s~400 kbit/s (100 bit/s ステップ)
512 kbit/s, 576 kbit/s, 672 kbit/s, 768 kbit/s, 1024 kbit/s, 1154 kbit/s, 1344 kbit/s,
1536 kbit/s, 1920 kbit/s, 2048 kbit/s, 4096 kbit/s, 8192 kbit/s
- 外部 : 50 bit/s~10 Mbit/s (TTL または 0 ± 1 dBm 75 Ω の正弦波)
- (b) S, ST2
- 外部 : 50 bit/s~9 Mbit/s

1.4.3 調歩同期

- (1) STOPビット長 : 1, 1.5, 2
(2) STARTビット長 : 1
(3) データ長 : 5, 6, 7, 8
(4) パリティ : 無, 奇, 偶

1.4.4 信号発生機能

(1) CONT LINE の送出

C の ON / OFF / OPEN

(2) 送出パターンのCによる制御

送出パターンを常時送出とCがON時のみ送出の切り換えが可能

その他の信号発生パターンと誤り挿入機能は本体規格に従います。

1.4.5 誤り測定

(1) 誤り測定項目

- ビット誤り
- パリティ誤り

(2) アラーム発生回数、時間の測定

- パターン同期外れ発生回数、時間
- クロックスリップ発生回数
- 電源断時間

その他の誤り測定機能は本体規格に従います。

1.4.6 周波数測定

T, R, C, I, S, B 外部入力信号よりいずれか1つの周波数測定

周波数測定機能は本体規格に従います。

1.4.7 電圧測定

T, R, C, I, S, B の電圧測定

電圧測定機能は本体規格に従います。

1.4.8 時間測定

(1) タイムインターバル測定

T, R, C, I, S, B 外部入力信号の変換点間の時間測定

(2) 遅延時間測定

T よりデータを送出後、Rに戻ってくるまでの時間を測定

時間測定機能は、本体規格に従います。

1.4.9 信号線のモニタ

(1) 各信号線の状態をランプでモニタ

(V.10時)	T(送信データ)	1	:	緑色
		0	:	滅灯
	R(受信データ)	1	:	緑色
		0	:	滅灯
(V.11時)	T(送信データ)	1	:	緑色
		0	:	滅灯
	R(受信データ)	1	:	緑色
		0	:	滅灯
	C(制御)	1	:	緑色
		0	:	滅灯
	I(表示)	1	:	緑色
		0	:	滅灯
	S(信号エレメントタイミング)	1	:	緑色
		0	:	滅灯
	B(バイトタイミング)	1	:	緑色
		0	:	滅灯

(2) 受信データを8BIT単位でモニタ

1 : 緑色 0 : 滅灯

(3) モニタ出力

T, R, C, I, S, Bをモニタ端子に送出

1.4.10 寸法・重量・消費電力

- 寸法 30 W×145 H×230 D (mm)
- 重量 0.5 kg 以下
- 消費電力 12 VA 以下

2 章

操 作 方 法

2章 操作方法

目 次

2.1	使用する前の注意	2-1
2.2	ユニットの挿入・拔出	2-2
2.3	ユニットパネルの説明	2-3
2.4	内部スイッチの設定	2-4
2.5	被測定物との接続	2-6
2.5.1	DCE との接続	2-6
2.5.2	DTE との接続	2-8
2.6	送信信号クロック源との接続	2-10
2.7	測定のための操作概要	2-12
2.8	インタフェース条件設定画面の構成	2-13
2.9	X.20/X.21 ユニットのインタフェース条件	2-14
2.10	インタフェース条件の設定方法	2-16
2.11	X.20/X.21 ユニット送信条件設定操作手順	2-18
2.11.1	X.20/X.21 ユニット送信条件設定操作手順 (V.10 の場合)	2-18
2.11.2	X.20/X.21 ユニット送信条件設定操作手順 (V.11 の場合)	2-19
2.12	X.20/X.21 ユニット受信条件設定操作手順	2-20
2.12.1	X.20/X.21 ユニット 受信条件設定操作手順 (V.10 の場合)	2-20
2.12.2	X.20/X.21 ユニット 受信条件設定操作手順 (V.11 の場合)	2-21
2.13	インタフェース条件設定内容の印字	2-22
2.14	モニタLED 表示	2-24
2.15	信号線設定操作	2-25
2.16	測定条件(X.20/X.21 ユニットの固有の項目)	2-26
2.16.1	誤り測定	2-26
2.16.2	電圧/周波数測定	2-28
2.16.3	ラインインターバル測定	2-29
2.16.4	ワードトレース	2-30
2.17	インタフェース条件・測定条件の初期値	2-32

2.1 使用する前の注意

本器は工場より出荷される際、十分な検査を経て出荷されています。本器を受領しましたら、まず梱包外観に損傷を受けていないか点検し、開梱して下さい。

開梱したら、本体の外観点検、添付品の確認とその数量の点検を行って下さい。

もし、輸送中に受けたと思われるような損傷を発見した場合、当社に御連絡下さい。

- 使用する環境

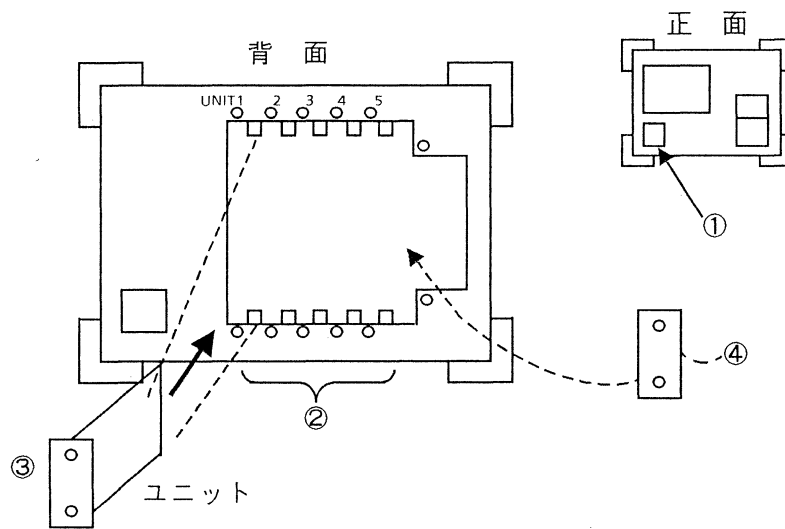
本器は、MD6420A データトランスミッションアナライザ本体の背面スロットに挿入して使用します。0～40℃の周囲温度で正常に動作しますが、下記の場所での使用を避けて下さい。

1. 振動の激しい場所
2. 高湿度の場所
3. ほこりの多い場所
4. 直射日光のあたる場所

尚、長時間にわたり正常に動作させる為には、上記の条件に加えて室温での使用をお勧めします。

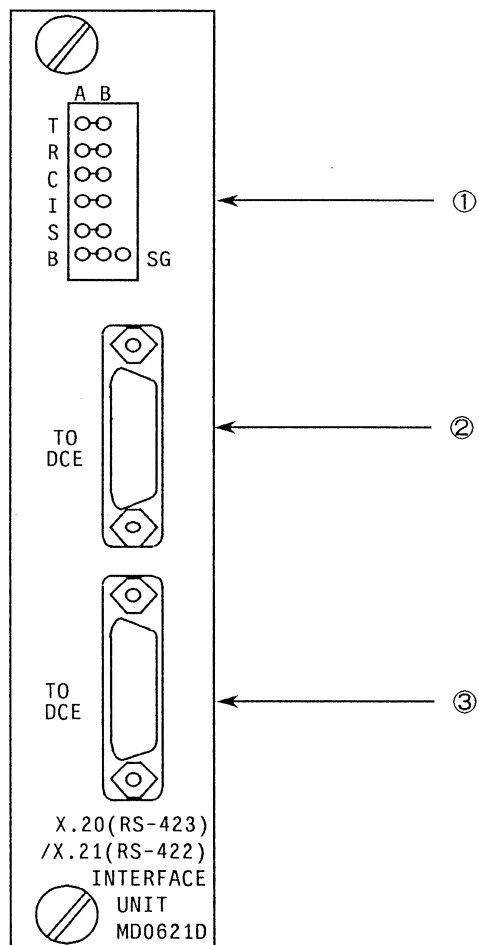
- 本器はMD6420A データトランスミッションアナライザ専用のユニットです。他の機器に挿入して使用すると、破損や事故となる事がありますので他の機器では絶対に使用しないで下さい。
- MD6401A データトランスミッションアナライザの背面スロットと形状は互換性がありますがMD6401Aでの使用はできません。

2.2 ユニットの挿入・拔出



- ① ユニットの挿抜時は正面の電源スイッチ (POWER) がOFFになっているのを確認して下さい。
- ② 本ユニットは、UNIT1~UNIT5のどの位置に入れても動作します。
- ③ ユニットを挿入する時は上下のガイドレールにユニットのプリント板のエッジがあうように挿入し、コネクタがしっかりとかん合するように奥まで挿入し、上下のネジをしめて下さい。ユニット挿入、ネジしめが正しくされていないと誤動作の原因になります。
- ④ ユニットが実装されていないところは、ブランクパネルでふたをして下さい。

2.3 ユニットパネルの説明



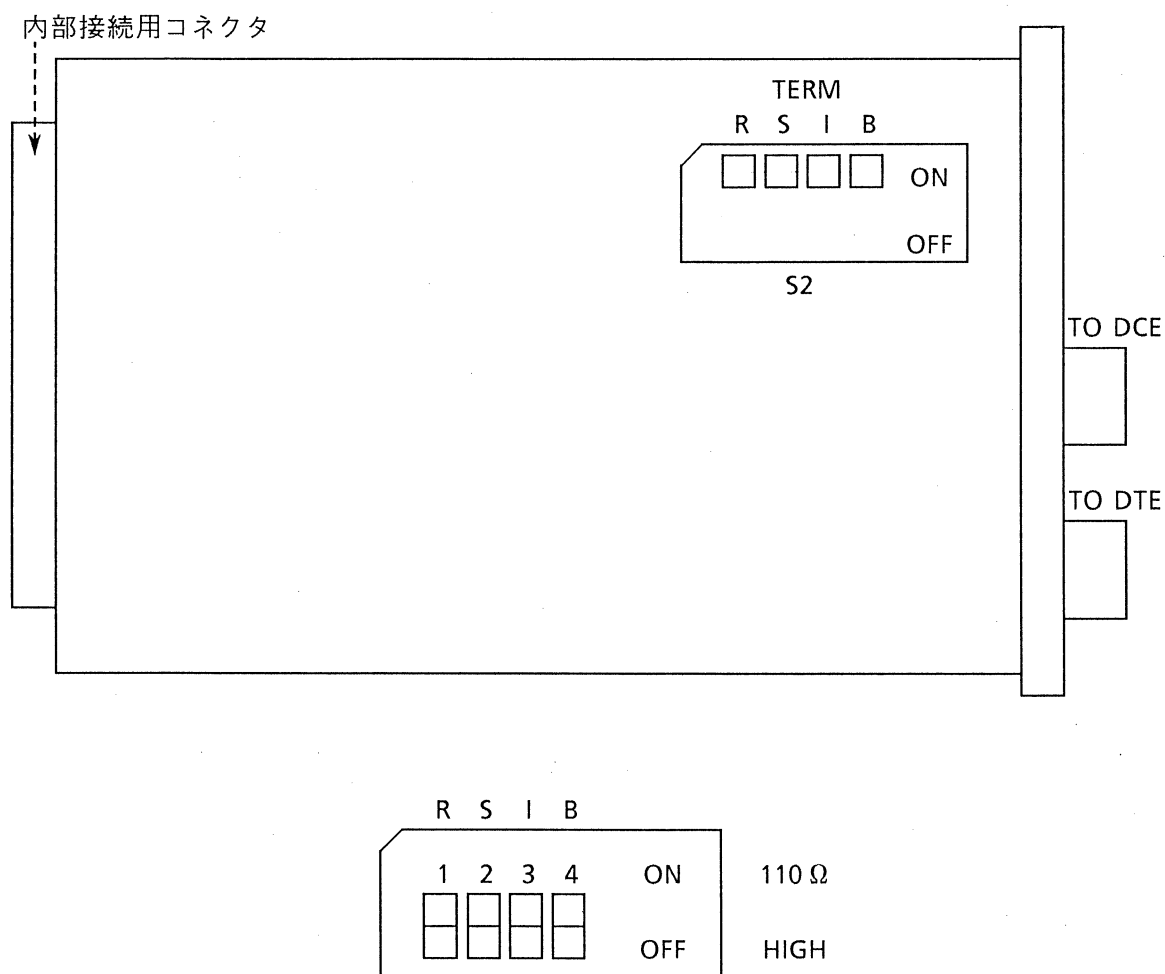
項番	名 称	説 明
①	T, R, C, I, S, B, SG	チェック用端子。各信号線をモニタできます。 シグナル G
②	TO DCE	MD6420Aを擬似端末として使用し、DCEに接続する場合の15極コネクタ
③	TO DTE	MD6420Aを擬似回線(擬似 DCE)として使用し端末に接続する場合の15極コネクタ

(注) TO DCE コネクタと TO DTE コネクタの入出力はそれぞれ並列に接続されています。
従って両方のコネクタを同時に接続して使用する事は出来ません。

2.4 内部スイッチの設定

本ユニットの内部スイッチの実装図を下図に示します。

このスイッチによりX.21使用時のR, S, I, B信号の入力信号終端インピーダンスを $110\ \Omega$ / HIGH から選択できます。

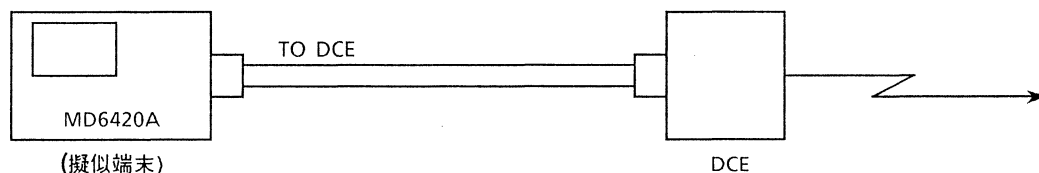


尚、X.20で使用時は常時HIGH になっております。

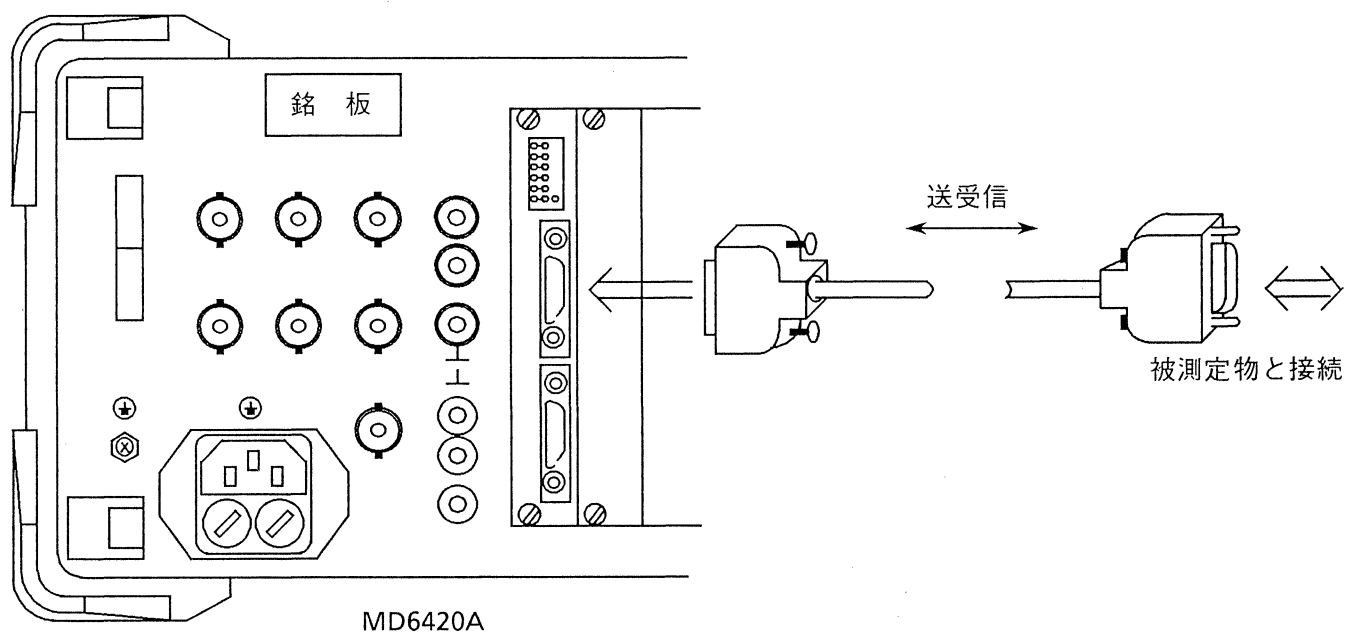
2.5 被測定物との接続

2.5.1 DCE との接続

MD6420A を擬似端末として使用し回線・DCE と接続するにはX.20/X.21 ユニットパネルの「TO DCE」15 極コネクタを使用します。

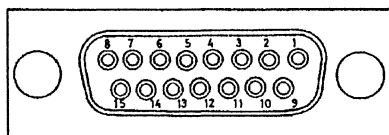


以下の様に接続します。



- 「TO DCE」のコネクタとケーブルのコネクタをあわせて接続し上下のねじでとめて下さい。
- この形態では送・受信ともにこのユニットで行う事が出来ます。
- 送信信号は内部クロックで自己発振するか又は受信信号の8 kHz に従属させて同期をとって送信するかの方法が可能です。

本ユニットの「TO DCE」15 極コネクタは次表の様に接続されています。



X.20 (V.10) TO DCE 側 15P コネクタ接続表

ピンNo.	回路名	方向 MD6420A DCE	説 明
1	FG		フレームアース
2	T	→	送信出力
4	R	←	受信入力
8	SG		シグナルアース
9	Gd	→	DTE 共通帰線
11	Gb	←	DCE 共通帰線

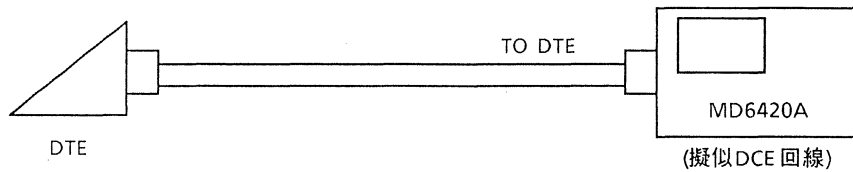
上記以外のピンは開放 (あきピン)

X.21 (V.11) TO DCE 側 15P コネクタ接続表

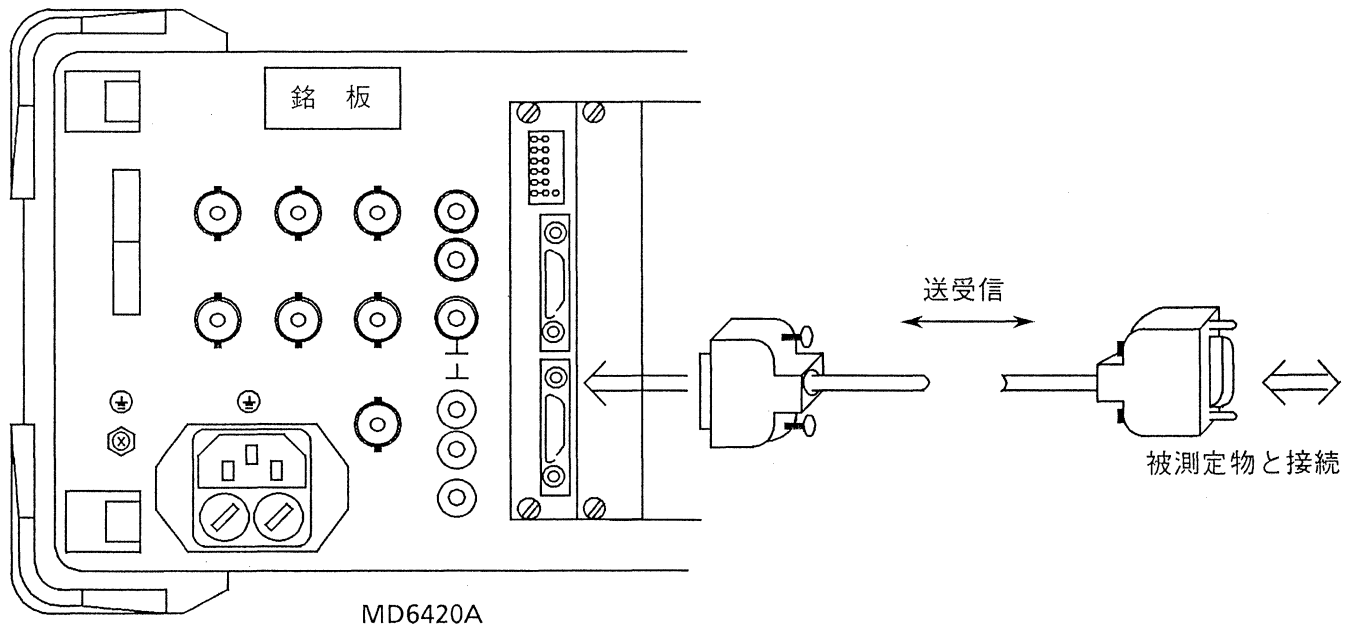
ピンNo.	回路名	方向 MD6420A DCE	説 明
1	FG		フレームアース
2	Ta	→	送信出力 (A 端子)
3	Ca	→	制御出力 (A 端子)
4	Ra	←	受信入力 (A 端子)
5	Ia	←	表示入力 (A 端子)
6	Sa	←	タイミング (A 端子)
7	Ba or ST1a or ST2a	← → ←	バイトクロック (A 端子) 送信クロック 1 (A 端子) 送信クロック 2 (A 端子)
8	SG		シグナルアース
9	Tb	→	送信出力 (B 端子)
10	Cb	→	制御出力 (B 端子)
11	Rb	←	受信入力 (B 端子)
12	Ib	←	表示入力 (B 端子)
13	Sb	←	タイミング (B 端子)
14	Bb or ST1b or ST2b	← → ←	バイトクロック (B 端子) 送信クロック 1 (B 端子) 送信クロック 2 (B 端子)
15			(空きピン)

2.5.2 DTE との接続

MD6420Aを擬似回線 (DCE) として使用し、端末と接続するにはX.20/X.21 ユニットパネルの「TO DTE」15 極コネクタを使用します。

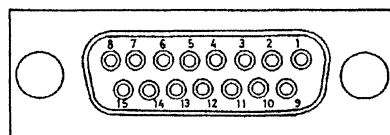


以下の様に接続します。



- 「TO DTE」のコネクタとケーブルのコネクタをあわせて接続し上下のねじでとめて下さい。
- この形態では送・受信ともにこのユニットで行う事が出来ます。
- 送信信号は内部クロックで自己発振するか又は受信信号の8 kHz に従属させて同期をとって送信するかの方法が可能です。

本ユニットの「TO DTE」15 極コネクタは次表の様に接続されています。



X.20 (V.10) TO DTE 側 15P コネクタ接続表

ピンNo.	回路名	方向 MD6420A DTE	説 明
1	FG		フレームアース
2	Ta	←	受信入力
4	Ra	→	送信出力
8	SG		シグナルアース
9	Ga	←	DTE 共通帰線
11	Gb	→	DCE 共通帰線

上記以外のピンは開放 (あきピン)

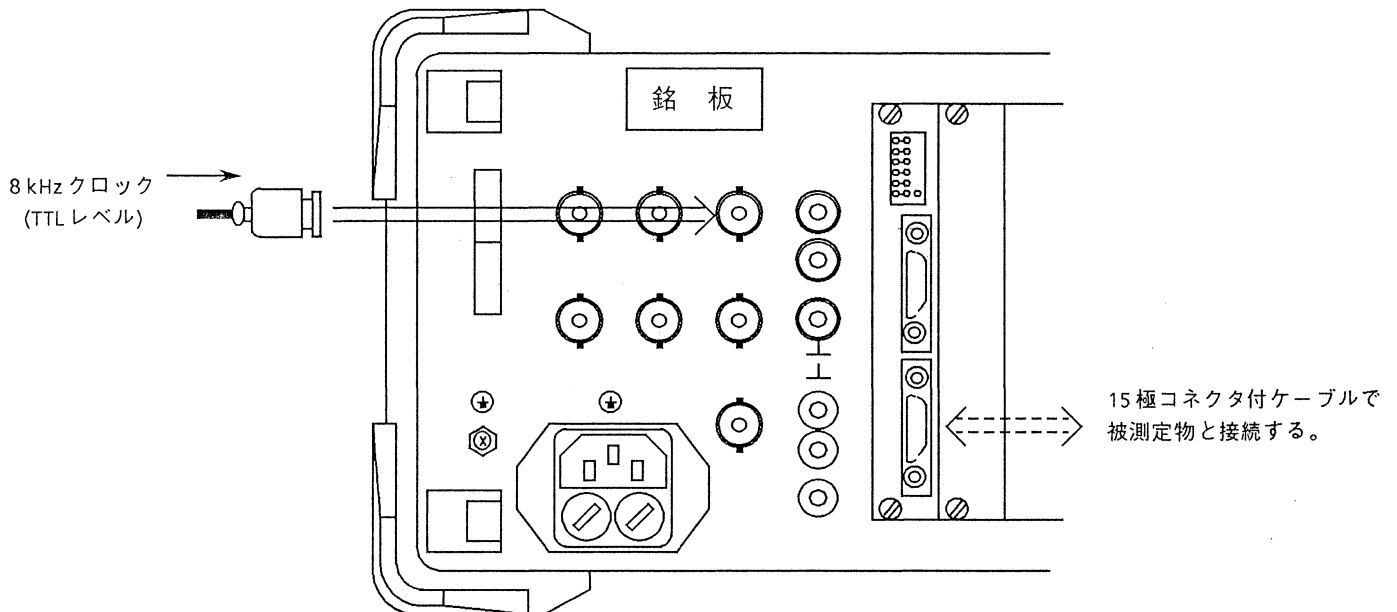
X.21 (V.11) TO DTE 側 15P コネクタ接続表

ピンNo.	回路名	方向 MD6420A DTE	説 明
1	FG		フレームアース
2	Ta	←	受信入力 (A 端子)
3	Ca	←	制御入力 (A 端子)
4	Ra	→	送信出力 (A 端子)
5	Ia	→	表示出力 (A 端子)
6	Sa	→	タイミング (A 端子)
7	or STa or RTa	→ ←	(空きピン) 送信クロック (A 端子) 受信クロック (A 端子)
8	SG		シグナルアース
9	Tb	←	受信入力 (B 端子)
10	Cb	←	制御入力 (B 端子)
11	Rb	→	送信出力 (B 端子)
12	Ib	→	表示出力 (B 端子)
13	Sb	→	タイミング (B 端子)
14	or STb or RTb	→ ←	(空きピン) 送信クロック (B 端子) 受信クロック (B 端子)
15			(空きピン)

2.6 送信信号クロック源との接続

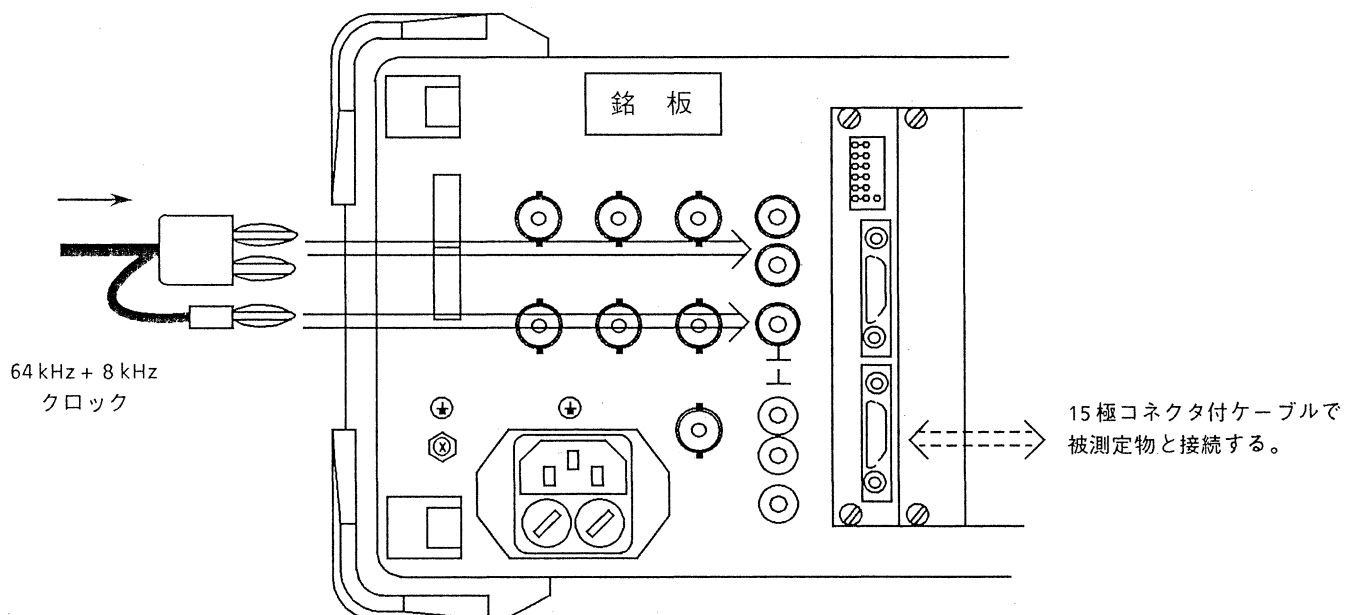
送信信号クロック源としてMD6420A 本体内のクロック源を使用する他に以下の形態でクロックを与えることができます。

1. 外部からの8 kHzクロックに従属同期させる。(指定ビットレートクロックは内部クロック源を使用する)



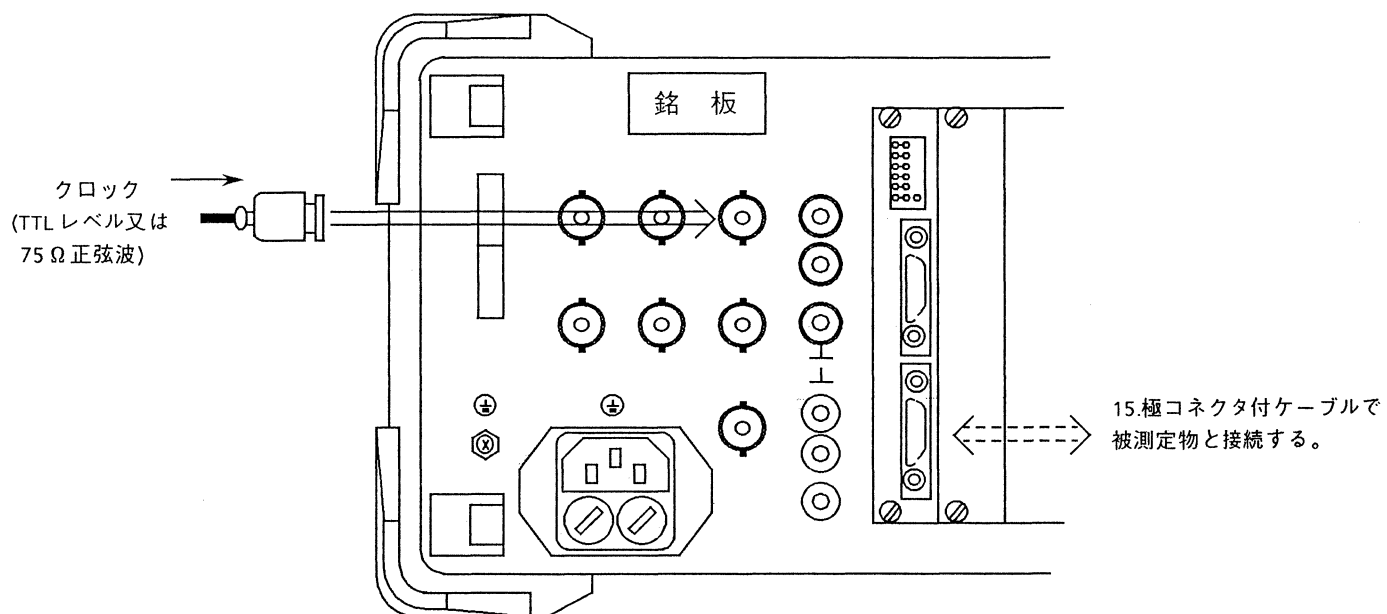
- 同軸ケーブルで8 kHz 信号源と背面パネル「EXT1」接栓を接続して下さい。

2. 外部からの64 kHz + 8 kHzクロックに従属同期させる。(指定ビットレートクロックは内部クロック源を使用する)



- 平衡コードで64 kHz + 8 kHz 信号源と背面パネル「EXT2」接栓を接続して下さい。

3. 送信信号のクロック源を外部から与える。



2.7 測定のための操作概要

測定を行うためには、まず「インタフェース条件設定」画面で被測定物との送・受信インタフェース条件を設定し、その後各測定画面で測定条件を設定し測定を行います。

電源スイッチON

↓

--MODE--

Anritsu

DATA TRANSMISSION ANALYZER

MD6420A

ANRITSU CORP.

SET TIME 90-04-04 16:08:01

(MORE) MO1

INTER-
FACE
PRESET
MEMORIES
MEM2
2.0MBPL

- F2キーを押して「インタフェース条件設定」画面に移行します。

F2キー

↓

T R

--INTERFACE--

S/R									
	INTER- FACE	TYPE OF INT-F	TIMING	CLOCK	BIT RATE	INT FREQ SOURCE	P1		
SEND	UNIT1 X.20/ X.21	V.10	ST/SP	INT	9600 b/s	SELF			
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21	V.10	ST/SP		9600 b/s				

90-06-11 12:03:52
(MORE) MO1

ERROR
VOLT/
FREQUENCY
DELAY
TIME
WORD
TRACE
←
→

- カーソル移動キー、データモディファイキー、Fキーを操作して、被測定物との送信・受信インタフェース条件を設定します。
- カーソル消去した後Fキーを押して各測定画面に移行します。
- 送・受信インタフェースユニットにX.20/X.21ユニットを選択することができます。又いずれか一方だけの選択も可能です。

Fキー

↑ ↓ バックスクリーンキー

↑ ↓ ネクストスクリーンキー

T R

--ERROR--

S/R									
ERROR COUNT		ERROR RATIO		PATTERN 216-1					
0		0.00E-06		NORMAL NO-SUP					
ES		SES		PSL-THR AUTO					
0.00		0		CYC-ERR 1.0E-1					
CLOCK SLIP		ELAPSED-TIME		CH-ERR SINGLE					
0		0:00:06		ERR-INS BIT					
		DSPL MODE ELAPS		ERROR BIT					
				BLK-LNG 1.0E1 BIT					
				MEAS MANUAL					
				BUZ OFF					

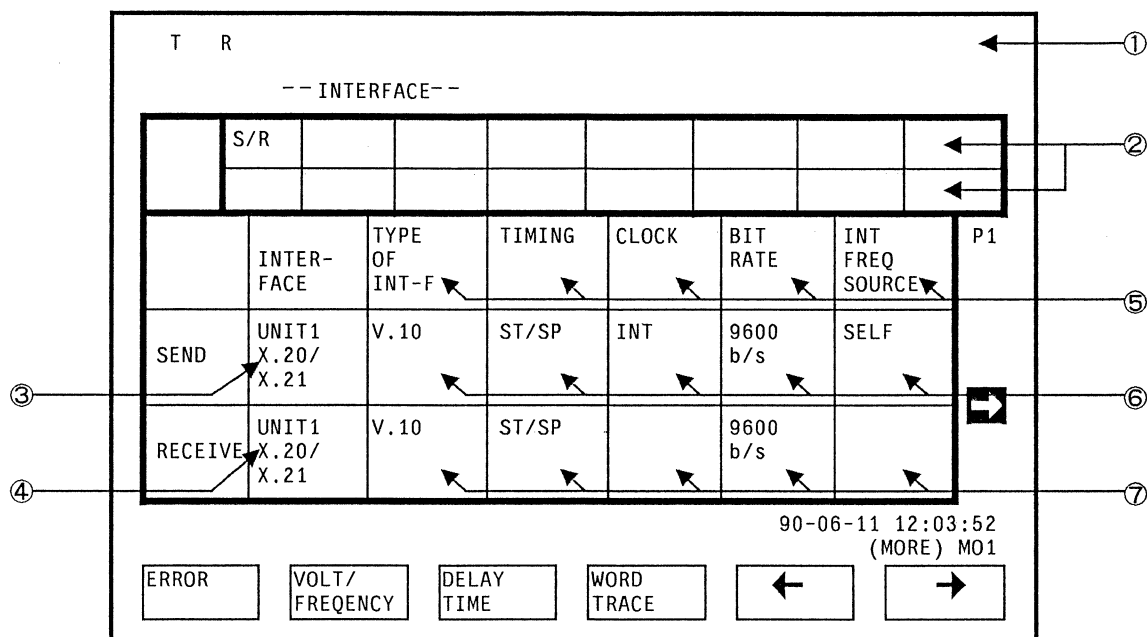
90-04-03 16:48:38
(MORE) MO1

START
MEAS
START
CYC-ERR
START
CH-ERR
PRINT
OUT

- カーソル移動キー、データモディファイキー、Fキーを操作して、送信信号条件・測定条件などを設定します。
- カーソル消去した後測定開始/停止などの指示を行います。
- 必要に応じて信号線・アラーム信号の設定変更を行ないます。
- 誤り測定などの測定画面の操作は「MD6420A データトランスミッションアナライザ取扱説明書」をご覧ください。

2.8 インタフェース条件設定画面の構成

インタフェース条件設定画面の構成を下図に示します。



NO	ラベル	名 称	説 明	設定可能	
①		モニタLED信号名称	モニタLEDに表示する信号線・アラーム信号に対応する名称・接続回路番号を表示します。	×	
②	S/R, SND, RCV	信号線・アラーム信号設定	信号線・アラーム信号の設定状態を表示します。	○	
③	SEND INTERFACE	送信インタフェースユニット設定	送信インタフェースとして選択されているユニットNo.とユニット名を表示します。	○	
④	RECEIVE INTERFACE	受信インタフェースユニット設定	受信インタフェースとして選択されているユニットNo.とユニット名を表示します。	○	
⑤		インタフェース設定項目名称	送信・受信インタフェース条件設定の項目名称を表示します。選択されたユニットにより表示内容は異なります。	×	
⑥		送信インタフェース条件設定内容	送信インタフェースに関する各設定項目の設定内容を表示します。	○	
⑦		受信インタフェース条件設定内容	受信インタフェースに関する各設定項目の設定内容を表示します。	○	

2.9 X.20/X.21 ユニットのインタフェース条件

以下にインタフェース条件設定画面で設定するX.20/X.21ユニットのインタフェース条件を示します。

(1) ページ1

T R
-- INTERFACE --

	S/R									
	INTER-FACE	TYPE OF INT-F	TIMING	CLOCK	BIT RATE	INT FREQ SOURCE	P1			
SEND	UNIT1 X.20/ X.21	V.10	ST/SP	INT	9600 b/s	SELF				
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21	V.10	ST/SP		9600 b/s					

90-06-11 12:03:52
(MORE) MO1

ERROR

VOLT/
FREQUENCY

DELAY
TIME

WORD
TRACE

←

→

(2) ページ2

	S/R									
	INTER-FACE	EXT INTER-FACE	BYTE SYNC	CLOCK LENGTH	BIT	INT BIT	P2			
SEND	UNIT1 X.20/ X.21			8 BIT	NON	1 BIT				
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21			8 BIT	NON					

(3) ページ3

	S/R									
	INTER-FACE	SEND CON-TROL					P3			
SEND	UNIT1 X.20/ X.21									
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21									

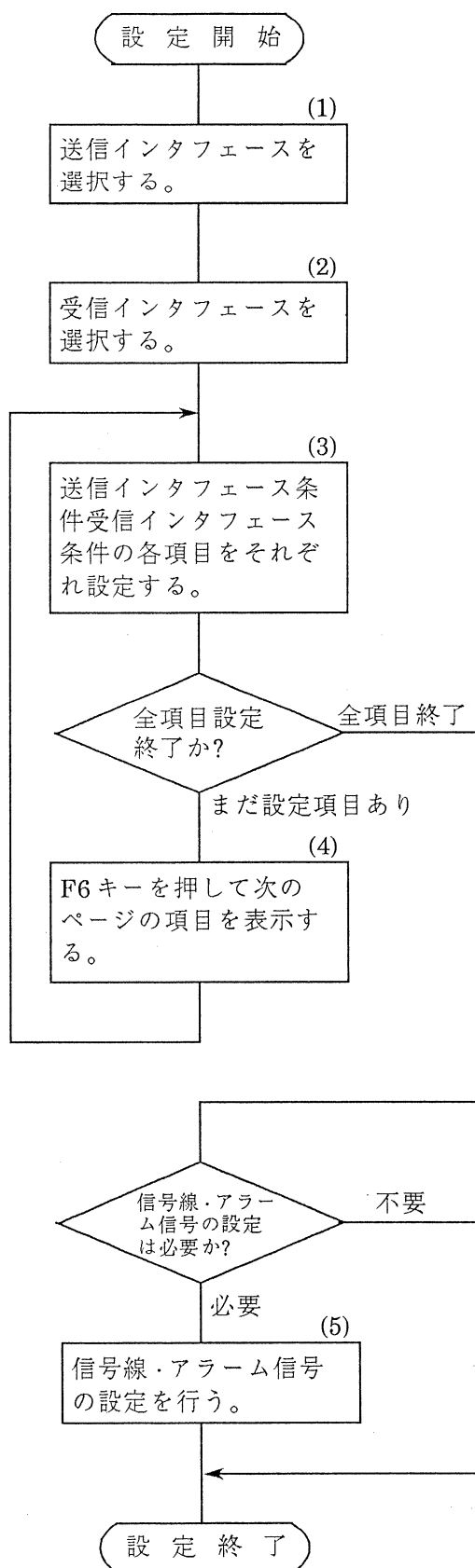
(注) この表示例は送信・受信ともX.20/X.21ユニットを選択した場合の表示例です。各項目の表示場所やページ数はインタフェースユニットの組合せにより異なります。

NO	ラベル	名 称	送信	受信	説 明
①	INTER-FACE	インタフェースユニット	○	○	送信・受信インタフェースユニットのユニットNo. ユニット名称です。
②	TYPE OF INT-F	インタフェース信号種別	○	○	送信・受信信号のインタフェース信号種別です。本項目を設定すると、送・受同値のインタフェース信号種別となります。
③	TIMING	信号送信・受信タイミング	○	○	送信信号の発生タイミング・受信タイミングです。
④	CLOCK	送信信号クロック種別	○		送信信号のクロック源の種別です。
⑤	BIT RATE	ビットレート	○	○	③TIMINGを「ASYNC」,「ST/SP」,「ST1」にした場合のクロックのビットレートです。
⑥	INT FREQ SOURCE	送信用内部クロック従属信号種別	○		④CLOCKを「INT」に設定した場合の従属クロック信号の種別です。
⑦	EXT INTER-FACE	送信用外部クロック入力インタフェース種別	○		④CLOCKを「EXT」に設定した場合の外部クロック入力のインタフェース種別です。
⑧	BYTE SYNC	送信信号B信号によるバイト周期有無	○	○	B信号による送信信号のバイト同期を行うかどうかの指示です。
⑨	DATA LENGTH	データ長	○	○	③TIMINGが「ST/SP」の場合のデータ長(ビット数)です。
⑩	PARITY	データパリティ属性	○	○	③TIMINGが「ST/SP」の場合のパリティの属性です。
⑪	STOP BIT	ストップビット種別	○	○	③TIMINGが「ST/SP」の場合のストップビットの種別です。
⑫	SEND CONTROL	送信信号送出コントロール	○		③TIMINGが「ST1」,「S」,「S(INV)」,「ST2」,「ST2(INV)」の場合の送出コントロール種別です。

- 若い番号の項目の設定内容により、それ以下の項目の設定可否が決まります。
- 設定不可項目の表示エリアにはカーソルを移動する事はできません。

2.10 インタフェース条件の設定方法

1. 基本的な設定操作方法



(1) カーソル消去状態からカーソル右移動キー  を1回押すと、送信インタフェース設定エリアにカーソルが表示されます。メニュー表示をみて所望の送信インタフェースに該当するユニットをFキーで選択して下さい。

SELF LOOP 設定時は、送信インタフェースにカーソルは移動しません。

(2) (1)の状態からカーソル下移動キー  を1回押すと、受信インタフェース設定エリアにカーソルが表示されます。同様にFキーで選択して下さい。

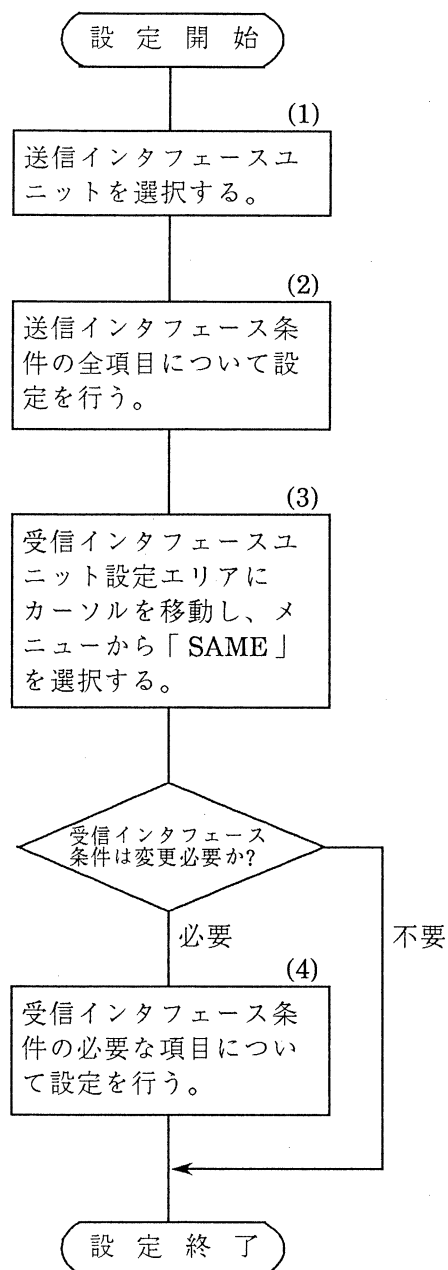
(3) カーソル移動キー、データモディファイキー、Fキーを操作して、現在表示されている各インタフェース条件項目を設定・変更して下さい。

(4) F6キーのメニュー表示に  が表示されている場合F6キーを押して下さい。表示されていない場合は一度カーソル消去キーを押した後F6キーを押して下さい。

(5) カーソル移動キーの上、下、左キーを操作して、信号線・アラーム信号の設定エリアにカーソルを表示させ、Fキーで設定して下さい。

カーソル右移動キーを押しても信号線・アラーム信号設定エリアにはカーソルは表示されません。上、下、左移動キーで操作して下さい。

2. 送受同一のインタフェース条件で使用する場合の簡単な設定操作方法



(1) 1 (1)と同様にして選択して下さい。

(2) カーソル移動キー、データモディファイキー、Fキーを操作して送信インタフェース条件の全項目を設定変更して下さい。

(3) 受信インタフェースユニット設定エリアにカーソルを移動させ、モアキーを押して2ページ目のメニューを設定することにより、F1キーメニューに「SAME」が表示されます。ここでF1キーを押します。

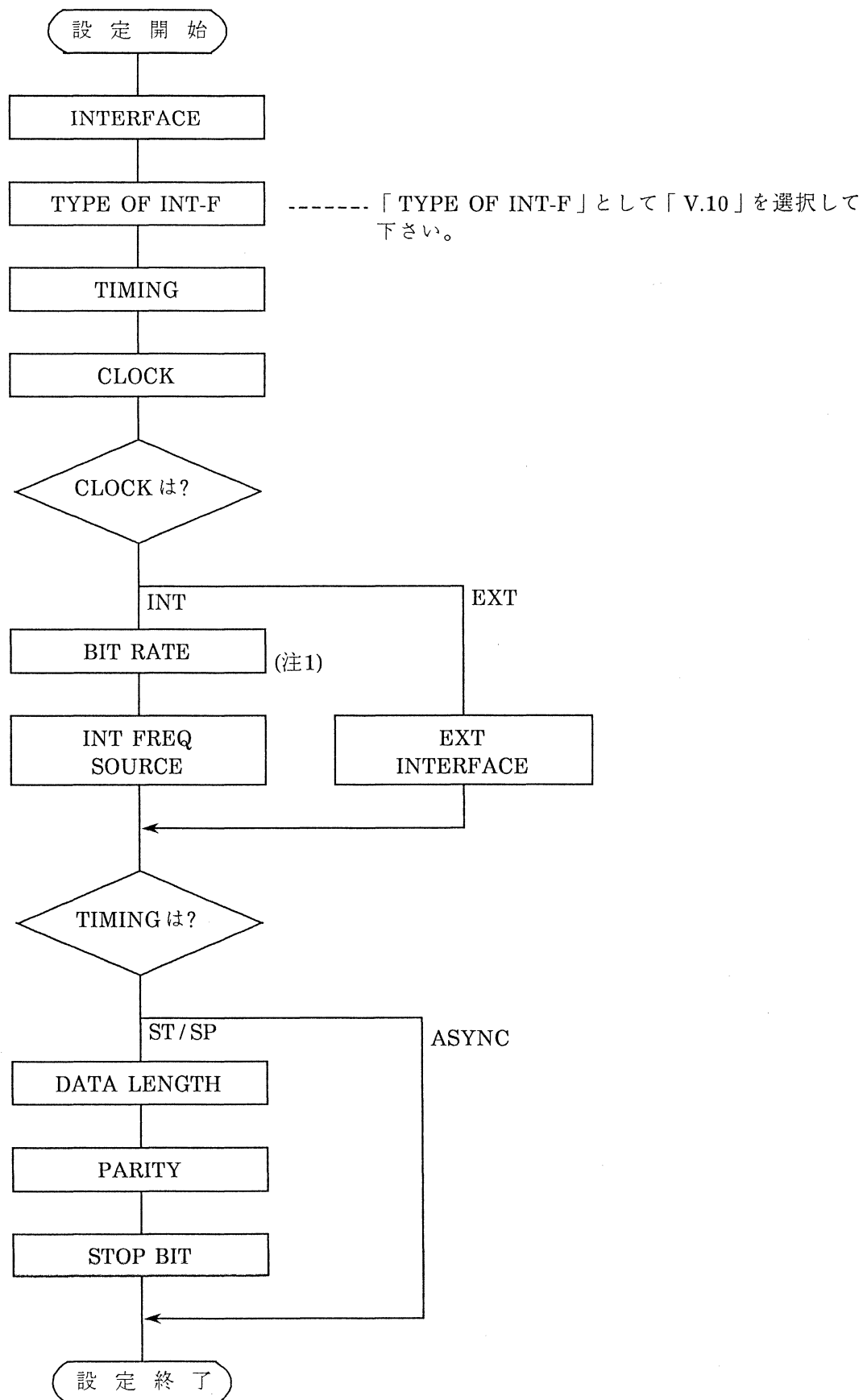
設定している送信インタフェース条件と同一条件で受信インタフェース条件が設定されます。

(4) (2)と同様にして、必要な項目を設定して下さい。

2.11 X.20 / X.21 ユニット送信条件設定操作手順

2.11.1 X.20 / X.21 ユニット送信条件設定操作手順 (V.10 の場合)

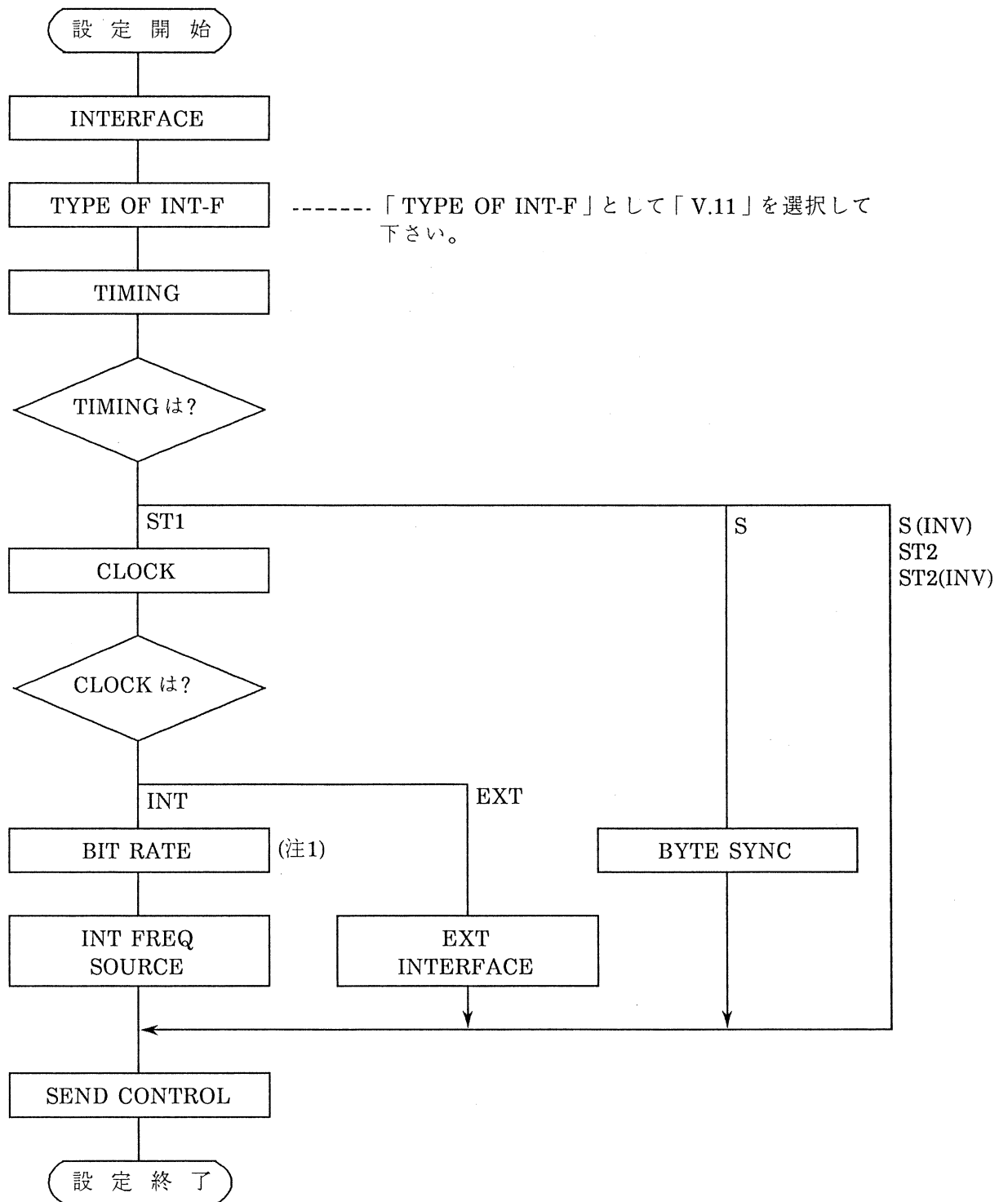
X.20 / X.21 ユニットの V.10 (RS-423) インタフェースで使用する場合は送信条件の操作手順を以下に示します。



(注1) 50 b/s～20,000 b/s まで5 b/s ステップで設定可能です。

2.11.2 X.20/X.21ユニット送信条件設定操作手順 (V.11の場合)

X.20/X.21ユニットをV.11 (RS-422) インタフェースで使用する場合は送信条件の操作手順を以下に示します。

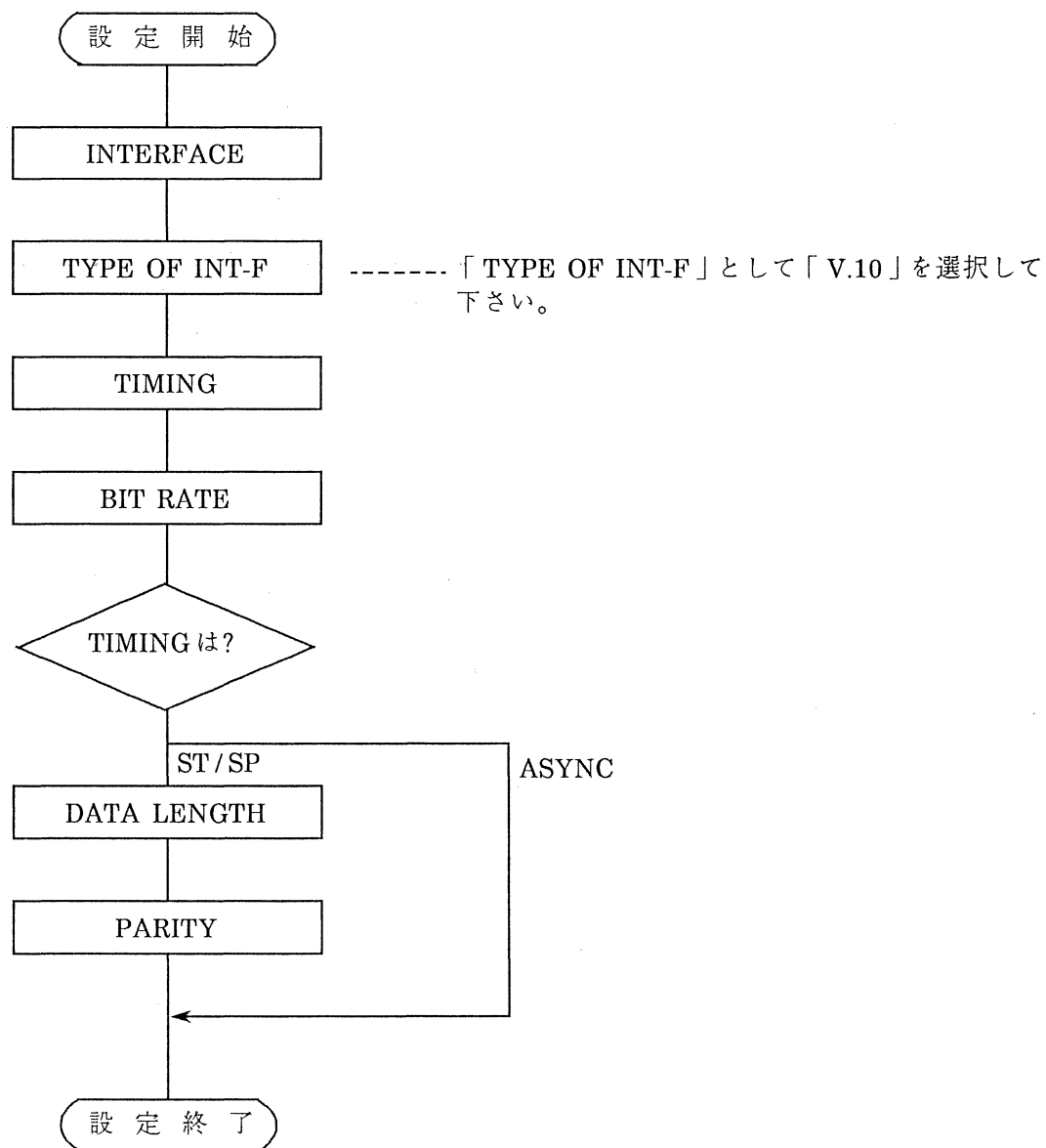


(注1) 50~20,000 b/s まで5 b/s ステップ
20 kbs~400 kb/s まで0.1 kb/s ステップ
512 k, 576 k, 672 k, 768 k, 1024 k,
1152 k, 1344 k, 1536 k, 1920 k,
2048 k, 4096 k, 8192 kb/s } の範囲で設定可能です。

2.12 X.20 / X.21 ユニット受信条件設定操作手順

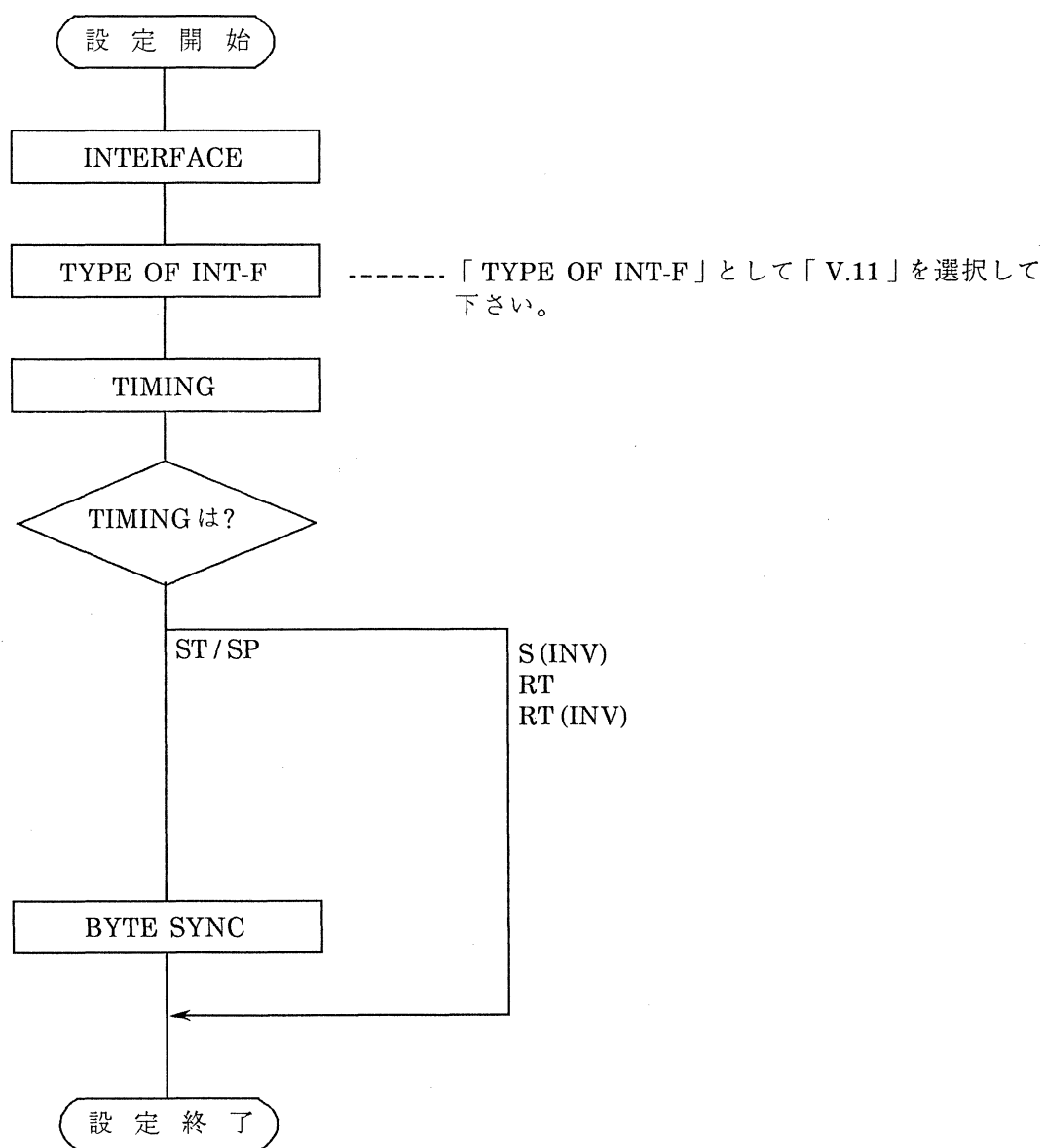
2.12.1 X.20 / X.21 ユニット受信条件設定操作手順 (V.10の場合)

X.20 / X.21 ユニットの V.10 (RS-423) インタフェースで使用する場合の受信条件の操作手順を以下に示します。



2.12.2 X.20/X.21ユニット受信条件設定操作手順 (V.11の場合)

X.20/X.21ユニットをV.11 (RS-422) インタフェースで使用する場合の受信条件の操作手順を以下に示します。



2.13 インタフェース条件設定内容の印字

インタフェース条件設定画面のカーソル消去メニューページ2で「PRINT OUT」F6キーを押すと現在のインタフェース条件設定内容を印字する事が出来ます。

以下にX.20/X.21ユニットで2.8節の内容で条件設定した場合の印字例を示します。

```
== INTERFACE ==
90-06-11 21:14:07
< SEND >
UNIT1      X.20/X.21
TYPE INF          V.10
TIMING           ST/SP
CLOCK            INT
BIT RATE         9600b/s
INT FREQ          SELF
DATA LEN          8 BIT
PARITY            NON
STOP BIT          1 BIT
< RECEIVE >
UNIT1      X.20/X.21
TYPE INF          V.10
TIMING           ST/SP
BIT RATE         9600b/s
DATA LEN          8 BIT
PARITY            NON
```


2.14 モニタ LED 表示

インタフェース条件設定画面および各測定画面では、X.20/X.21インタフェースの信号線状態をモニタ LED で監視する事が出来ます。

グリーン LED

T R C I S B

-- INTERFACE --

	S/RR	C : ↓						
	INTER-FACE	TYPE OF INT-F	TIMING	CLOCK	BIT RATE	INT FREQ SOURCE	P1	
SEND	UNIT1 X.20/X.21	V.11	ST1	INT	9600 b/s	SELF		
RECEIVE	UNIT1 X.20/X.21	V.11	S					→

90-06-12 04:41:31
(MORE) MO1

ERROR	VOLT/FREQUENCY	DELAY TIME	WORD TRACE	←	→
-------	----------------	------------	------------	---	---

「TYPE OF INT-F」が「V.10」の場合
T Transmit
R Receive

「TYPE OF INT-F」が「V.11」の場合
T Transmit
R Receive
C Control
I Information
S Signal element timing
B Byte timing

信号線モニタ LED は、指定ユニットの信号線の状態を示します。

2.15 信号線設定操作

インタフェース条件設定画面および各測定画面で、X.20/X.21 インタフェースの信号線の設定を行う事ができます。

- 設定項目
「TYPE OF INT-F」が「V.11」の場合
C : Contlol
「TYPE OF INT-F」が「V.10」の場合
なし
- 設定操作 (その 1)

T R C I S B									
-- ERROR --									
MEAS	S/R	C							
ERROR COUNT		0		ERROR RATIO		0.00E-06		PATTERN 2↑6-1	
ES		0.00		SES		0		NORMAL NO-SUP	
CLOCK SLIP		0		ELAPSED-TIME		0:00:21		PSL-THR AUTO	
				DSPL MODE ELAPS				CYC-ERR 1.0E-1	
								CH-ERR SINGLE	
								ERR-INS BIT	
								ERROR BIT	
								BLK-LNG 1.0E1 BIT	
								MEAS MANUAL	
								BUZ OFF	
								SAV RCL	
								90-06-12 04:44:27	
↑(ON)		↓(OFF)		(OPEN)					

各画面の信号線設定エリアにカーソルを移動し、ON/OFF/OPENを設定します。

- 設定操作 (その 2)

T R C I S B									
-- ERROR --									
MEAS	S/R	C : ↓							
ERROR COUNT		0		ERROR RATIO		0.00E-06		PATTERN 2↑6-1	
ES		0.00		SES		0		NORMAL NO-SUP	
CLOCK SLIP		0		ELAPSED-TIME		0:00:47		PSL-THR AUTO	
				DSPL MODE ELAPS				CYC-ERR 1.0E-1	
								CH-ERR SINGLE	
								ERR-INS BIT	
								ERROR BIT	
								BLK-LNG 1.0E1 BIT	
								MEAS MANUAL	
								BUZ OFF	
								SAV RCL	
								90-06-12 04:44:53	
								(MORE) M03	
C		ON/OFF							

各測定画面のカーソル消去メニューページ 2 (又は 3) で各アラーム信号の ON/OFF 切り換えを指示します。

現在の設定が OPEN (「X」) の場合は、ON/OFF 指示はできません。

(3) 誤り測定印字条件設定 (インターバル) 画面

```

--CONDITION OF PRINT (INTERVAL)--
INTERVAL DATA
    ERROR DATA PRINT NO THRESHOLD 0
    PRINT INTERVAL 1 sec
    CONTROL CONTINUOUS PRINT NO

ALARM DATA
    PSL(sec) PRINT YES
    
```

90-05-29 15:51:38

PERIOD

- ⑤ インターバルアラームデータ
各々のアラーム項目についてインターバル印字有無の指定が可能です。

(4) 誤り測定印字条件設定 (ピリオディック) 画面

```

--CONDITION OF PRINT (PERIOD)--
PERIODIC / TOTAL DATA
    ERROR DATA PRINT YES BLOCK DATA PRINT YES
    US %US PRINT YES SES %SES PRINT YES
    DM %DM PRINT YES ES %ES PRINT YES
    EFS %EFS PRINT YES PSL COUNT PRINT YES
    CLK-SLIP PRINT YES

ALARM DATA
    PWL(sec) PRINT YES PSL(sec) PRINT YES
    
```

90-05-29 15:51:55

INTERVAL

- ⑥ ピリオディックアラームデータ
各々のアラーム項目についてピリオディック印字有無の指定が可能です。

(5) 誤り分析データ収集条件設定画面

```

--CONDITION OF COLLECT--
UNIT NO.3 AREA NO.1
    COLLECT INTERVAL 1 sec
    ERROR DATA COLLECT YES
    PERIOD DATA COLLECT YES

ALARM DATA
    PSL(sec) COLLECT YES
    
```

90-05-29 15:54:24
(MORE) MO1

1 sec 10 sec 30 sec 1 min 2 min 5 min

- ⑦ インターバルアラームデータ収集有無
各々のアラーム項目についてインターバルアラームデータ収集有無の指定が可能です。

2.16.2 電圧 / 周波数測定

電圧 / 周波数測定の中で以下の項目がX.20/X.21 インタフェースユニット固有のものです。

その他は共通の項目です。その他の共通項目及び電圧 / 周波数測定操作については「MD6420A データトランスミッションアナライザ取扱説明書」を参照下さい。

○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○

T R C I S B									
-- VOLT/FREQUENCY --									
		S/R		C : ↓					
①	T	(V)	A	(V)	B	(V)	PATTERN 2↑ 6-1 NORMAL NO-SUP		
	-	0.60	1.89	1.94					
②	→ S				(kHz)	GATE TIME 100ms INTERVAL 0.5sec LINE SELECT SIGNAL			
					9.60				
SAV RCL 90-06-12 04:46:04 (MORE) MO1									
STOP COUNT					PRINT OUT				

- ① 電圧測定項目としてモニタLEDで表示される信号線が選択可能です。
- ② 周波数測定項目としてモニタLEDで表示される信号線が選択可能です。

2.16.3 ラインインターバル測定

ラインインターバル測定の中で以下の項目がX.20/X.21 インタフェースユニット固有のものです。その他は共通の項目です。その他の共通項目及びラインインターバルの測定操作については「MD6420A データトランスミッションアナライザ取扱説明書」を参照下さい。

T R C I S B							
--DELAY TIME--							
	S/R	C : ↓					
						(ms)	LINE INTERVAL
						0.06	LINE SELECT SIGNAL
							START S OFF→ON
							STOP S ON→OFF

①

STOP
COUNT

STOP
REPEAT

SAV RCL
 90-05-29 15:26:05
 (MORE) MO1

PRINT
OUT

- ① スタートトリガ, ストップトリガ信号設定
 スタートトリガ, ストップトリガ条件の信号線としてモニタLEDで表示されている信号線が選択可能です。

2.16.4 ワードトレース

ワードトレース設定の中で以下の項目がX.20/X.21インタフェースユニット固有のものです。その他は共通の項目です。その他の共通項目及びワードトレース・トレース表示操作については「MD6420A データトランスミッションアナライザ取扱説明書」を参照して下さい。

T R C I S B									
--WORD TRACE--									
	S/R	C : ↓							
SEND		IDLE CODE 0000 0000		SEND DATA PRGM					
				WORD ADDRESS 0					
SEND METHOD MANUAL				PATTERN 0111 1111					
				LENGTH 2BYTE					
TRACE		SYNC CODE XXXX XXXX		TRACE STOP LINE					
LINE SELECT SIGNAL				C OFF→ON					
				STOP DELAY 0BYTE					
<div style="text-align: right;"> SAV RCL 90-05-29 15:26:54 (MORE) MO1 </div>									
STOP SEND		STOP TRACE		TRACE DISPLAY		PRINT OUT			

- ① トレース停止条件 (TRACE STOP) が「LINE」の場合の条件信号線としてモニタLEDに表示される信号線が選択可能です。

2.17 インタフェース条件・測定条件の初期値

X.20/X.21ユニットのインタフェース条件及びX.20/X.21ユニットに固有な測定条件の初期値を以下に示します。これらの値は以下の状態の場合にセットされます。

- (1) 初期モード画面から「INITIALIZE」した場合
- (2) 電源をONにした時に、OFFする直前にX.20/X.21ユニットをインタフェースユニットに選択していなかった場合
- (3) 電源をONにした時に、OFFする直前に該当の測定画面を表示していなかった場合

1. インタフェース設定項目

No	項 目		初期値
①	INTERFACE	送信インタフェースユニット条件	
②	TYPE OF INT-F	送信インタフェース種別	V.10
③	TIMING	送信信号発生タイミング	ST/SP
④	CLOCK	送信信号クロック種別	INT
⑤	BIT RATE	送信用内部クロック周波数(ビットレート)	9600 b/s
⑥	INT FREQ SOURCE	送信用内部クロック従属信号種別	SELF
⑦	EXT INTERFACE	送信用外部クロック入力インタフェース種別	
⑧	BYTE SYNC	B信号によるバイト同期有無(送信)	
⑨	DATA LENGTH	送信データ長	8 BIT
⑩	PARITY	送信データパリティ属性	NON
⑪	STOP BIT	送信データストップビット種別	1 BIT
⑫	SEND CONTROL	送信信号送出コントロール	
⑬	INTERFACE	受信インタフェースユニット条件	
⑭	TYPE OF INT-F	受信インタフェース信号種別	V.10
⑮	TIMING	受信信号タイミング	ST/SP
⑯	BIT RATE	受信用内部クロック周波数(ビットレート)	9600 b/s
⑰	DATA LENGTH	受信データ長	8 BIT
⑱	PARITY	受信データパリティ属性	NON
⑲	BYTE SYNC	B信号によるバイト同期有無(受信)	

2. 信号線設定項目

No	項 目		初期値
①	C		OFF

3. VOLT / FREQ / COUNT 測定

No	項 目		初期値
①		電圧測定ライン名	T
②		周波数測定ライン名 / 計数信号名	T

4. DELAY 測定

No	項 目		初期値
①		測定開始トリガ信号	T
②		測定開始トリガ信号条件	0 → 1
③		測定停止トリガ信号	T
④		測定停止トリガ信号条件	1 → 0

5. WORD TRACE 測定

No	項 目		初期値
①		トレース停止トリガライン	T
②		トレース停止トリガ条件	0 → 1

3 章

アプリケーション

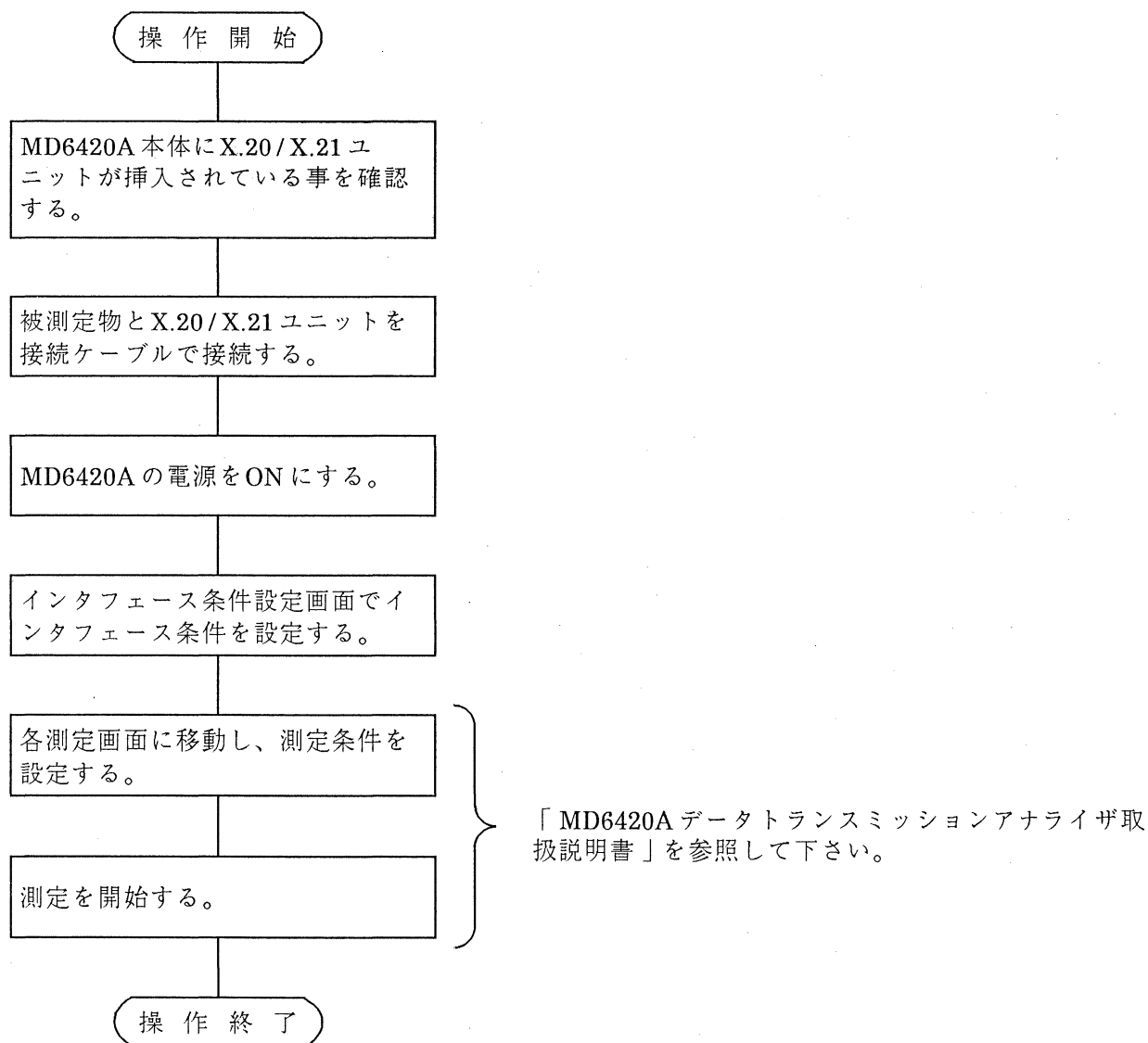
3章 アプリケーション

目 次

3.1	概 要	3-1
3.2	X.21,V.11インタフェース同期式DCEで測定を行うための インタフェース条件設定	3-2
3.3	X.20,V.10インタフェース調歩同期式モデムで測定を行うための インタフェース条件設定	3-4

3.1 概 要

本章では実際に被測定物と接続して測定を行う手順を説明します。測定は大まかに以下の手順で行います。



以降の節では以下の例について具体的なインタフェース条件設定操作手順を示します。

3.2 X.21, V.11 インタフェース同期式DCEで測定を行うためのインタフェース条件設定

3.3 X.20, V.10 インタフェース調歩同期式モデムで測定を行うためのインタフェース条件設定

3.2 X.21,V.11インタフェース同期式DCEで測定を行うための インタフェース条件設定

No.	操 作	画 面
1.	電源スイッチを入れます。	初期モード画面が表示されます。
2.	F2 キーを押します。	インタフェース条件設定画面が表示されます。
3.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒶに表示されます。
4.	F1 ~ F5 の中からX.20/X.21を押します。	受信 'INTER-FACE' (Ⓐ) に 'X.20/X.21' が表示されます。
5.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒷに表示されます。
6.	F1 ~ F5 の中からX.20/X.21を押します。	送信 'INTER-FACE' (Ⓑ) に 'X.20/X.21' が表示されます。
7.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒸに表示されます。
8.	F2 キーを押します。	送信 'TYPE OF INT-F' (Ⓒ) に 'V.11' が表示されます。
9.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒹに表示されます。
10.	F2 キーを押します。	送信 'TIMING' (Ⓓ) に 'S' が表示されます。
11.	F6 キーを押します。	インタフェース条件設定画面2ページ目が表示され、カーソルはⒺに表示されます。
12.	F1 キーを押します。	送信 'BYTE SYNC' (Ⓔ) に 'OFF' が表示されます。
13.	F6 キーを押します。	インタフェース条件設定画面3ページ目が表示され、カーソルはⒻに表示されます。
14.	F1 キーを押します。	送信 'SEND CON-TROL' (Ⓕ) に 'ALL-WAYS' が表示されます。
15.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒼに表示されます。
16.	MORE キーを1回押します。	ファンクションキーの次ページのメニューが表示されます。
17.	F1 キーを押します。	送信, 受信のインタフェース条件が同一になります。
18.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒼに表示されます。
19.	F1 キーを押します。	Ⓖに 'C: ↑' が表示されます。
20.	CURSOR OFF キーを押します。	カーソルが消えます。

No.	操 作	画 面
21.	1. F1 キーを押します。 2. F2 キーを押します。 3. F3 キーを押します。 4. F4 キーを押します。	誤り測定画面が表示されます。 電圧 / 周波数測定画面が表示されます。 遅延時間測定画面が表示されます。 ワードトレース設定画面が表示されます。

T R C I S B

-- INTERFACE --

	S/R	C : ↓					
	INTER- FACE	TYPE OF INT-F	TIMING	CLOCK	BIT RATE	INT FREQ SOURCE	P1
SEND	UNIT1 X.20/ X.21 ③	V.11 ④	S ①				
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21 ④	V.11	S				→

90-04-25 09:54:15
(MORE) M01

ERROR	VOLT/ FREQUENCY	DELAY TIME	WORD TRACE	←	→
-------	--------------------	---------------	---------------	---	---

T R C I S B

-- INTERFACE --

	S/R	C : ↓					
	INTER- FACE	TYPE INTER- FACE	BYTE SYNC	DATA LENGTH	PARITY	STOP BIT	P2
SEND	UNIT1 X.20/ X.21		OFF ⑤				
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21		OFF				→

90-04-25 10:01:58
(MORE) M01

ERROR	VOLT/ FREQUENCY	DELAY TIME	WORD TRACE	←	→
-------	--------------------	---------------	---------------	---	---

T R C I S B

⑥ -- INTERFACE --

	S/R	C : ↑					
	INTER- FACE	SEND CON- TROL					P3
SEND	UNIT1 X.20/ X.21	ALL- WAYS ⑦					
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21 ⑧						→

90-04-25 10:37:17
(MORE) M01

ERROR	VOLT/ FREQUENCY	DELAY TIME	WORD TRACE	←	→
-------	--------------------	---------------	---------------	---	---

以下各測定画面で測定を行います。測定に関する操作は「MD6420A データトランスミッションアナライザ取扱説明書」を参照して下さい。

3.3 X.20, V.10インタフェース調歩同期式モデムで測定を行うためのインタフェース条件設定

No.	操 作	画 面
1.	電源スイッチを入れます。	初期モード画面が表示されます。
2.	F2 キーを押します。	インタフェース条件設定画面が表示されます。
3.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルが④に表示されます。
4.	F1 ~ F5 の中からX.20/X.21を押します。	受信'INTER-FACE'(④)に'X.20/X.21'が表示されます。
5.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルが⑤に表示されます。
6.	F1 ~ F5 の中からX.20/X.21を押します。	送信'INTER-FACE'(⑤)に'X.20/X.21'が表示されます。
7.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルが⑥に表示されます。
8.	F1 キーを押します。	送信'TYPE OF INT-F'(⑥)に'V.10'が表示されます。
9.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルが⑦に表示されます。
10.	F2 キーを押します。	送信'TIMING'(⑦)に'ST/SP'が表示されます。
11.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルが⑧に表示されます。
12.	F1 キーを押します。	送信'CLOCK'(⑧)に'INT'が表示されます。
13.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルが⑨に表示されます。
14.	F2 キーを押します。	送信'BIT RATE'(⑨)に'2400b/s'が表示されます。
15.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルが⑩に表示されます。
16.	F1 キーを押します。	送信'INT FREQ SOURCE'(⑩)に'SELF'が表示されます。
17.	CURSOR OFF キーを押します。	カーソルが消えます。
18.	F6 キーを押します。	インタフェース条件設定画面2ページ目が表示されます。
19.	カーソル移動キー  を2回押します。	カーソルが⑪に表示されます。
20.	F4 キーを押します。	送信'DATA LENGTH'(⑪)に'8 BIT'が表示されます。
21.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルが⑫に表示されます。
22.	F1 キーを押します。	送信'PARITY'(⑫)に'NON'が表示されます。
23.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルが⑬に表示されます。

No.	操 作	画 面
24.	F1 キーを押します。	送信 'STOP BIT' (㊶) に '1 BIT' が表示されます。
25.	カーソル移動キー ➡ を1回押します。	カーソルが㊶に表示されます。
26.	MORE キーを1回押します。	ファンクションキーの次ページのメニューが表示されます。
27.	F1 キーを押します。	送信, 受信のインタフェース条件が同一になります。
28.	CURSOR OFF キーを押します。	カーソルが消えます。
29.	1. F1 キーを押します。 2. F2 キーを押します。 3. F3 キーを押します。 4. F4 キーを押します。	誤り測定画面が表示されます。 電圧 / 周波数測定画面が表示されます。 遅延時間測定画面が表示されます。 ワードトレース設定画面が表示されます。

T R							
-- INTERFACE --							
	S/R						
	INTER- FACE	TYPE OF INT-F	TIMING	CLOCK	BIT RATE	INT FREQ SOURCE	P1
SEND	UNIT1 X.20/ X.21㊶	V.10 ㊷	ST/SP ㊸	INT ㊹	2400 b/s ㊺	SELF ㊻	➡
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21㊼	V.10	ST/SP		9600 b/s		
90-04-25 11:21:54 (MORE) MO1							
ERROR	VOLT/ FREQUENCY	DELAY TIME	WORD TRACE	←	→		

T R							
-- INTERFACE --							
	S/R						
	INTER- FACE	EXT INTER- FACE	BYTE SYNC	DATA LENGTH	PARITY	STOP BIT	P2
SEND	UNIT1 X.20/ X.21			8 BIT ㊼	NON ㊽	1 BIT ㊾	➡
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21㊿			8 BIT	NON		
90-04-25 11:30:36 (MORE) MO1							
ERROR	VOLT/ FREQUENCY	DELAY TIME	WORD TRACE	←	→		

以下各測定画面で測定を行います。測定に関する操作は「MD6420A データトランスミッションアナライザ取扱説明書」を参照して下さい。

4 章

簡易動作チェック

4章 簡易動作チェック

目 次

4.1	簡易動作チェックの概要	4-1
4.2	インタフェースユニット挿入状態の確認	4-2
4.3	SELF LOOPによる誤り測定の確認	4-3
4.4	SELF LOOPによる周波数測定の確認	4-6
4.5	出力レベルのチェック	4-8
4.5.1	X.20 (V.10)	4-8
4.5.2	X.21 (V.11)	4-9

4.1 簡易動作チェックの概要

本章ではX.20/X.21ユニットをMD6420A データトランスミッションアナライザに挿入した状態で正しく動作しているかどうかを確認するために行う簡易動作チェックの方法を示します。

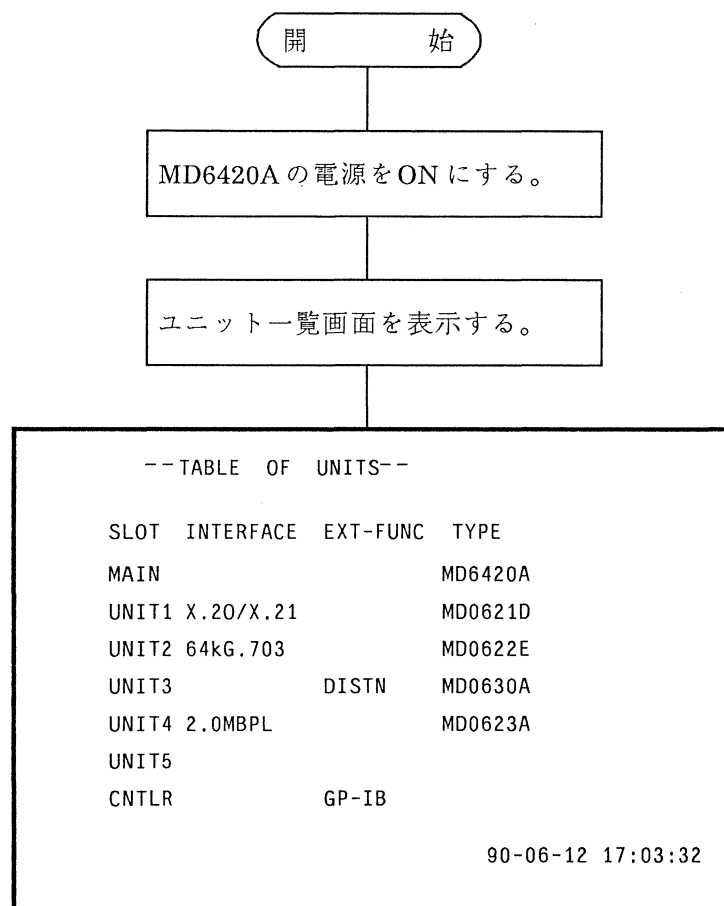
簡易動作チェックは以下の方法で行います。

- (1) インタフェースユニット挿入状態の確認
- (2) SELF LOOPによる誤り測定の確認
- (3) SELF LOOPによる周波数測定の確認

4.2 インタフェースユニット挿入状態の確認

MD6420A の電源OFFを確認し、X.20/X.21 ユニットのMD6420A 背面スロットに挿入しユニット上下のねじでしっかりとめた後MD6420A の電源をON にして下さい。

その後以下の方法でX.20/X.21 ユニットの正しく挿入されているかを確認して下さい。



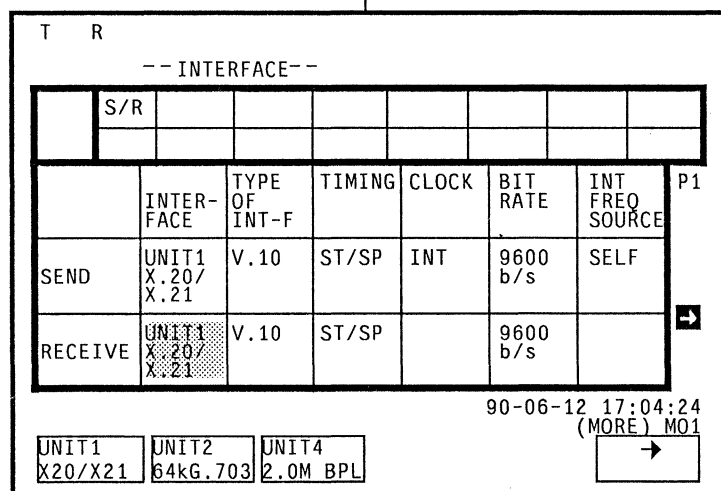
初期モード画面のカーソル消去メニューページ2~4の中に「TABLE OF UNITS」メニューがあります。ここで「TABLE OF UNITS」F3 キーを押して下さい。

----- 挿入したスロットに対応するユニットNoにX.20/X.21 ユニットが表示されている事を確認して下さい。

インタフェース条件設定画面を表示し、受信インタフェースユニット欄にカーソルを移動する。

バックスクリーンキーを押して初期モード画面にもどった後「INTERFACE」F2 キーを押して下さい。

インタフェース条件設定画面が表示されたらカーソル移動  キーを押して下さい。受信インタフェースユニット欄にカーソルが表示されます。

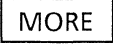
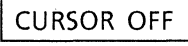


----- メニュー表示に挿入したスロットに対応するユニットNoとともに「X.20/X.21」と表示されている事を確認して下さい。

終 了

4.3 SELF LOOP による誤り測定の確認

No.	操 作	画 面
1.	電源スイッチを入れます。	初期モード画面が表示されます。
2.	F2 キーを押します。	インタフェース条件設定画面が表示されます。
3.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒶに表示されます。
4.	F1 ~ F5 の中から X.20/X.21 を押します。	受信 'INTER-FACE' (Ⓐ) に 'X.20/X.21' が表示されます。
5.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒷに表示されます。
6.	F1 ~ F5 の中から X.20/X.21 を押します。	送信 'INTER-FACE' (Ⓑ) に 'X.20/X.21' が表示されます。
7.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒸに表示されます。
8.	F1 キーを押します。	送信 'TYPE OF INT-F' (Ⓒ) に 'V.10' が表示されます。
9.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒹに表示されます。
10.	F2 キーを押します。	送信 'TIMING' (Ⓓ) に 'ST/SP' が表示されます。
11.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒺに表示されます。
12.	F1 キーを押します。	送信 'CLOCK' (Ⓔ) に 'INT' が表示されます。
13.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒻに表示されます。
14.	F2 キーを押します。	送信 'BIT RATE' (Ⓕ) に '2400 b/s' が表示されます。
15.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒼに表示されます。
16.	F1 キーを押します。	送信 'INT FREQ SOURCE' (Ⓖ) に 'SELF' が表示されます。
17.	CURSOR OFF キーを押します。	カーソルが消えます。
18.	F6 キーを押します。	インタフェース条件設定画面2ページ目が表示されます。
19.	カーソル移動キー  を2回押します。	カーソルがⒽに表示されます。
20.	F4 キーを押します。	送信 'DATA LENGTH' (Ⓗ) に '8 BIT' が表示されます。
21.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒿに表示されます。
22.	F1 キーを押します。	送信 'PARITY' (Ⓙ) に 'NON' が表示されます。
23.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルが①に表示されます。
24.	F1 キーを押します。	送信 'STOP BIT' (①) に '1 BIT' が表示されます。

No.	操 作	画 面
25.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⓀに表示されます。
26.	 キーを1回押します。	ファンクションキーの次ページのメニューが表示されます。
27.	 キーを押します。	送信, 受信のインタフェース条件が同一になり、受信 'INTER-FACE' (Ⓚ) に 'SELF LOOP' が表示されます。
28.	 キーを押します。	カーソルが消えます。
29.	 キーを押します。	誤り測定画面が表示されます。

T R

-- INTERFACE --

	S/R							
	INTER-FACE	TYPE OF INT-F	TIMING	CLOCK	BIT RATE	INT FREQ SOURCE	P1	
SEND	UNIT1 X.20/ X.21Ⓚ	V.10 Ⓚ	ST/SP Ⓚ	INT Ⓚ	2400 b/s Ⓚ	SELF Ⓚ		
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21Ⓚ	V.10	ST/SP		9600 b/s			

90-04-25 11:21:54
(MORE) MO1

ERROR	VOLT/ FREQUENCY	DELAY TIME	WORD TRACE	←	→
-------	--------------------	---------------	---------------	---	---

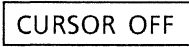
T R

-- INTERFACE --

	S/R							
	INTER-FACE	EXT INTER-FACE	BYTE SYNC	DATA LENGTH	PARITY	STOP BIT	P2	
SEND	UNIT1 X.20/ X.21			8 BIT Ⓚ	NON Ⓚ	1 BIT Ⓚ		
RECEIVE	UNIT1 X.20/ X.21Ⓚ			8 BIT	NON			

90-04-25 11:30:36
(MORE) MO1

ERROR	VOLT/ FREQUENCY	DELAY TIME	WORD TRACE	←	→
-------	--------------------	---------------	---------------	---	---

No.	操 作	画 面
30.	カーソル移動キー  を3回押します。	カーソルは、①に表示されます。
31.	 キーを押します。	'PATTERN' (①) に'2↑9-1'が表示されます。
32.	カーソル移動キー  を5回押します。	カーソルは、②に表示されます。
33.	 キーを押します。	'ERROR' (②) に'BIT'が表示されます。
34.	カーソル移動キー  を2回押します。	カーソルは、③に表示されます。
35.	 キーを押します。	'MEAS' (③) に'MANUAL'が表示されます。
36.	 キーを押します。	カーソルが消えます。
37.	 キーを1回押します。	測定がスタートします。 正常な状態なら④に  と表示され、誤りはカウントされません。(⑤のERROR COUNTに0が表示されます。)
38.	 キーを1回押します。	⑤のERROR COUNTに1が表示されます。 ( キーを押した回数分エラーがカウントされます。)

T R									
-- ERROR --									
④	S/R	C : ↑							
ERROR COUNT			ERROR RATIO			PATTERN 2↑9-1 ①			
⑤						NORMAL NO-SUP			
ES			SES			PSL-THR AUTO			
						CYC-ERR 1.0E-1			
						CH-ERR SINGLE			
						ERR-INS BIT			
						ERROR BIT ②			
CLOCK SLIP			ELAPSED-TIME			BLK-LNG 1.0E1 BIT			
						MEAS MANUAL ③			
			DSPL MODE ELAPS			BUZ OFF			
START MEAS			START CYC-ERR			START CH-ERR		PRINT OUT	
SAV RCL 90-04-25 11:36:38 (MORE) MO1									

確認方法

- No.37において正しく測定が開始され"ERROR COUNT"に0が表示されれば正しく動作しています。
- No.38において「START CH-ERR」  キーを押した回数分"ERROR COUNT"がカウントアップされれば正しく動作しています。

4.4 SELF LOOP による周波数測定の確認

No.	操 作	画 面
1.	電源スイッチを入れます。	初期モード画面が表示されます。
2.	F2 キーを押します。	インタフェース条件設定画面が表示されます。
3.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒶに表示されます。
4.	F1 ~ F5 の中から X.20/X.21 を押します。	受信 'INTER-FACE' (Ⓐ) に 'X.20/X.21' が表示されます。
5.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒷに表示されます。
6.	F1 ~ F5 の中から X.20/X.21 を押します。	送信 'INTER-FACE' (Ⓑ) に 'X.20/X.21' が表示されます。
7.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒸに表示されます。
8.	F2 キーを押します。	送信 'TYPE OF INT-F' (Ⓒ) に 'V.11' が表示されます。
9.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒹに表示されます。
10.	F1 キーを押します。	送信 'TIMING' (Ⓓ) に 'ST1' が表示されます。
11.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒺに表示されます。
12.	F1 キーを押します。	送信 'CLOCK' (Ⓔ) に 'INT' が表示されます。
13.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒻに表示されます。
14.	F2 キーを押します。	送信 'BIT RATE' (Ⓕ) に '2400 b/s' が表示されます。
15.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒼに表示されます。
16.	F1 キーを押します。	送信 'INT FREQ SOURCE' (Ⓖ) に 'SELF' が表示されます。
17.	カーソル移動キー  を1回押します。	カーソルがⒶに表示されます。
18.	MORE を1回押します。	ファンクションキーの次ページのメニューが表示されます。
19.	F2 キーを押します。	送信, 受信のインタフェース条件が同一になり、受信 'INTER-FACE' (Ⓐ) に 'SELF LOOP' が表示されます。
20.	CURSOR OFF キーを押します。	カーソルが消えます。
21.	F2 キーを押します。	電圧/周波数測定画面が表示されます。 (この画面に移行すると電圧測定は、自動的に開始します。)

No.	操 作	画 面
-----	-----	-----

T R C I S B
-- INTERFACE --

	S/R	C : ↓						
	INTER- FACE	TYPE OF INT-F	TIMING	CLOCK	BIT RATE	INT FREQ SOURCE	P1	
SEND	UNIT5 X.20/ X.21 ^③	V.11 ③	ST1 ④	INT ⑤	2400 b/s ⑥	SELF ⑦		→
RECEIVE	SELF LOOP ⑧	V.11	S					

90-06-18 16:16:10
(MORE) MO1

ERROR	VOLT/ FREQUENCY	DELAY TIME	WORD TRACE	←	→
-------	--------------------	---------------	---------------	---	---

22. カーソル移動キー  を5回押します。
23. **F5** キーを押します。
24. カーソル移動キー  を1回押します。
25. **F1** キーを押します。
26. カーソル移動キー  を1回押します。
27. **F1** キーを押します。
28. **CURSOR OFF** キーを押します。
29. **F1** キーを押します。

カーソルは、⑤に表示されます。

周波数測定信号線(⑥)に'S'が表示されます。

カーソルが④に表示されます。

'GATE TIME'(①)に'100 ms'が表示されます。

カーソルが④に表示されます。

'INTERVAL'(②)に'0.5 sec'が表示されます。

カーソルが消えます。

測定がスタートします。

T R C I S B
-- VOLT/FREQUENCY --

	S/R	C : ↑						
C	(V)	A	(V)	B	(V)	PATTERN 2+11-1 NORMAL NO-SUP		
1.12		17.7		18.8				
S				④	(KHz)	①		
					2.40			
						GATE TIME 100ms INTERVAL 0.5sec LINE SELECT SIGNAL		

90-05-16 SAV RCL
15:21:06
(MORE) MO1

START COUNT	PRINT OUT
----------------	--------------

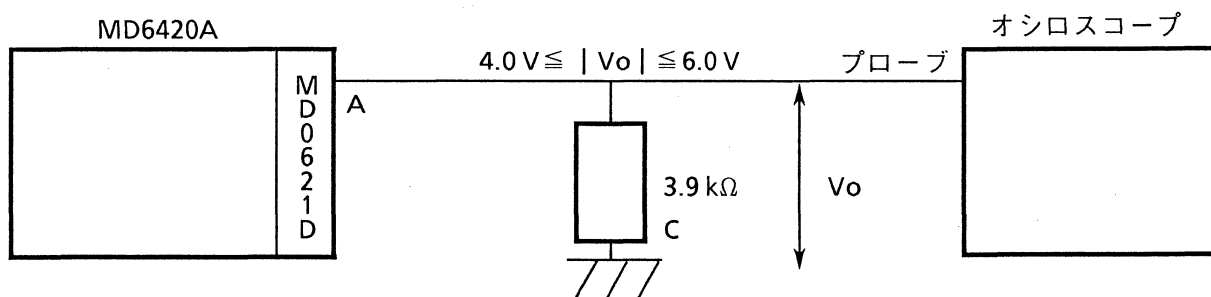
確認方法

- No.29において測定が正しく行なわれ"2.40 kHz"と表示されれば正しく動作しています。

4.5 出力レベルのチェック

4.5.1 X.20 (V.10)

- 接続



オシロスコープ: 周波数帯域 200 MHz 以上

A: TO DCE 側 15P コネクタピン: No.2 (T)

A: TO DTE 側 15P コネクタピン: No.4 (R)

- インタフェース画面の設定

SEND

INTERFACE	: X.20/X.21
TYPE OF INT-F	: V.10
TIMING	: ST/SP
CLOCK	: INT
BIT RATE	: 9600 b/s
INT FREQ SOURCE	: SELF
DATA LENGTH	: 8 BIT
PARITY	: NON
STOP BIT	: 1 BIT

- 誤り測定画面の設定

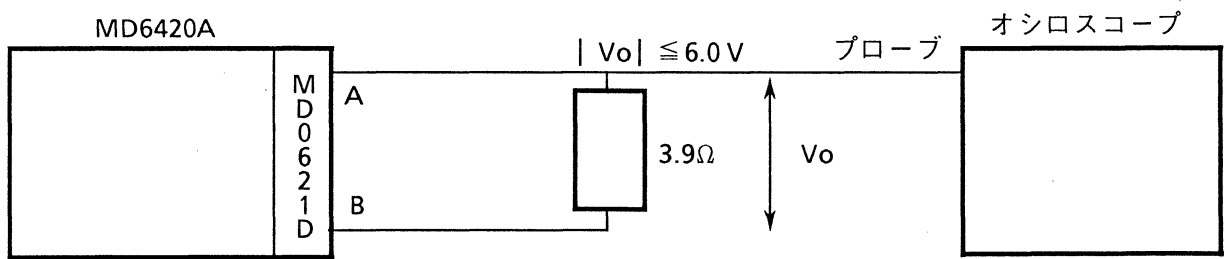
PATTERN 1:1

- 出力レベル

開回路電圧は、A 点と C 点に $3.9\text{ k}\Omega$ の抵抗を接続し、2 進状態のどちらにおいても、信号電圧の大きさは 4.0 V に等しいか、またはそれ以上で 6.0 V 未満です。

4.5.2 X.21 (V.11)

● 接続



オシロスコープ: 周波数帯域 200 MHz 以上

A: TO DCE 側 15P コネクタピン	No. 2 (Ta)	No. 3 (Ca)	No. 7 (Ba)
B: TO DCE 側 15P コネクタピン	No. 9 (Tb)	No. 10 (Cb)	No. 14 (Bb)

A: TO DTE 側 15P コネクタピン	No. 4 (Ra)	No. 5 (Ia)	No. 6 (Sa)	No. 7 (Ba)
B: TO DTE 側 15P コネクタピン	No. 11 (Rb)	No. 12 (Ib)	No. 13 (Sb)	No. 14 (Bb)

● インタフェース画面の設定

SEND

INTERFACE : X.20/X.21
TYPE OF INT-F : V.11
TIMING : ST1
CLOCK : INT
BIT RATE : 9600 b/s
INT FREQ SOURCE : SELF
SEND CONTROL : ALWAYS

● 誤り測定画面の設定

PATTERN 1:1

● 信号線の設定

C: ON (↑)

● 出力レベル

開回路電圧は、A点とB点に3.9kΩの抵抗を接続し、2進状態のどちらにおいても、差動電圧の大きさは6.0V未満です。

5 章

リモートコントロール

5章 リモートコントロール

目 次

5.1	リモートコントロールの概要	5-1
5.2	コントロールコマンド一覧	5-2
5.3	レスポンスデータ一覧	5-8

5.1 リモートコントロールの概要

MD6420A データトランスミッションアナライザは

- MD0620A GP-IBリモートコントロールユニット
- MD0620B RS-232Cリモートコントロールユニット

を使用し、コントローラ (PACKET V, IBM-PC, PC-9801など) からリモートコントロールして測定を行う事ができます。

X.20/X.21ユニットを使用する測定においてもリモートコントロールが可能です。

本章では、X.20/X.21ユニットを使用したリモートコントロール測定のうちでX.20/X.21ユニットに固有の部分について説明します。

その他MD6420A 共通のコマンド・プログラム例などについては「MD6420A データトランスミッションアナライザ取扱説明書」を参照して下さい。

本章の各節では以下について説明します。

5.2 コントロールコマンド一覧

- (1) インタフェース条件設定画面
- (2) 誤り測定画面
- (3) 電圧 / 周波数測定画面
- (4) 遅延時間測定画面
- (5) ワードトレース設定画面

5.3 レスポンスデータ一覧

なお、各コマンドの詳細は付録Bを、レスポンスデータの詳細は付録Cを参照して下さい。

5.2 コントロールコマンド一覧

(1)インタフェース条件設定画面-1

設 定 項 目	コマンド名	パラメータ	ページ
挿入ユニットNO.機能設定(送信)	SUT	0~5	B-1
送信インタフェースユニット条件設定	SUN	4	B-1
送信インタフェース信号種別の設定	STI	3, 4	B-2
送信信号発生タイミングの設定	SMD	0~6	B-3
送信信号クロック種別設定	SCK	0, 1	B-4
送信用内部クロック周波数の設定	SBR	50~8192000	B-4
送信用内部クロック従属信号種別設定	IFS	0~3	B-5
送信用外部クロック入力インタフェース種別設定	EI	0, 1	B-5
送信B信号によるバイト同期有無の設定	SBS	0, 1	B-6
送信データ長の設定	SDL	5~8	B-6
送信データパリティ属性の設定	SPR	0~2	B-7
送信データストップビット種別の設定	SSP	0~2	B-7
送信信号送出コントロールの設定	CT	0, 1	B-8
挿入ユニットNo. 機能設定 (受信)	RUT	0~5, 16	B-8
受信インタフェースユニット条件設定	RUN	0, 4, 255	B-9
受信インタフェース信号種別の設定	RTI	3, 4	B-9
受信信号発生タイミングの設定	RMD	0~6	B-10
受信用内部クロック周波数の設定	RBR	50~19200	B-11
受信B信号によるバイト同期有無の設定	RBS	0, 1	B-11
受信データ長の設定	RDL	5~8	B-12
受信データパリティ属性の設定	RPR	0~2	B-12
モニタラインの選択	MSL	0~4	B-13

(1)インタフェース条件設定画面-2

[illegible]

(2)誤り測定画面

設 定 項 目	コマンド名	パラメータ	ページ
測定結果表示選択(上段左側)	DSA	0~11, 15~20	B-15
測定結果表示選択(上段右側)	DSB	0~11, 15~20	B-16
測定結果表示選択(中段左側)	DSC	0~11, 15~20	B-17
測定結果表示選択(中段右側)	DSD	0~11, 15~20	B-18
測定結果表示選択(下段左側)	DSE	0~11, 15~20	B-19
アラーム出力データフォーマット指定	OFA	0, 1	B-20

[illegible]

(4)遅延時間測定画面

[illegible]

[illegible]

5.3 レスポンスデータ一覧

(1) インタフェース条件設定画面

[illegible]

6 章

動 作 原 理

6章 動作原理

目 次

6.1	ドライバ/レシーバ	6-1
6.1.1	レシーバ	6-1
6.1.2	V.11ドライバ	6-2
6.1.3	V.10ドライバ	6-2
6.2	接続回路	6-3
6.2.1	X.20 相互接続回路	6-3
6.2.2	X.21 相互接続回路	6-4
6.3	送信タイミング	6-5
6.3.1	ST1 モード時	6-5
6.3.2	ST2 モード時	6-6
6.3.3	$\overline{\text{ST2}}$ モード時	6-6
6.3.4	S モード時	6-7
6.3.5	$\overline{\text{S}}$ モード時	6-7
6.3.6	ASYNC モード時	6-8
6.3.7	ST/SP モード時	6-8
6.4	受信タイミング	6-9
6.4.1	S モード時	6-9
6.4.2	$\overline{\text{S}}$ モード時	6-9
6.4.3	RT モード時	6-10
6.4.4	$\overline{\text{RT}}$ モード時	6-10
6.4.5	ST モード時	6-11
6.5	センドコントロール	6-12
6.6	調歩同期	6-13
6.7	セルフループモード	6-14

6.1 ドライバ/レシーバ

6.1.1 レシーバ

入力回路のブロック図を図6-1に示します。

受信できる信号線は下記の通りです。

V.10の時 R

V.11の時 R, I, S, B

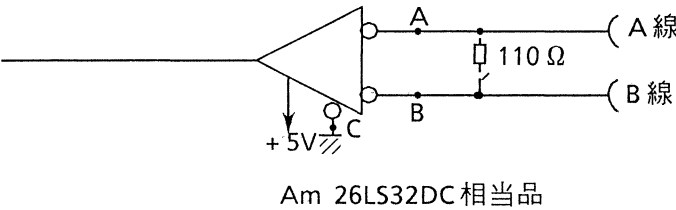


図6-1

レシーバの差動有意レベルは下記の表6-1に示されています。
ただし、 V_A および V_B はそれぞれC点に対するA点及びB点の電圧です。

表6-1

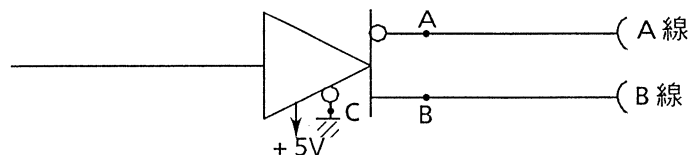
	$V_A - V_B < -0.3\text{ V}$	$V_A - V_B > +0.3\text{ V}$
データ回路	1	0
制御及びタイミング回路	OFF	ON

6.1.2 V.11 ドライバ

出力回路のブロック図を図6-2に示します。

送信できる信号線は下記の通りです。

T, C



Am 26LS31DC 相当品

図6-2

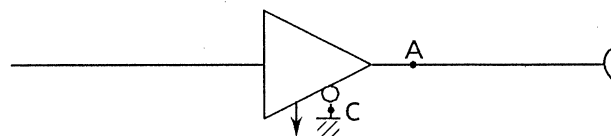
出力条件は、CCITT 勧告、V.11 に準拠し、開回路電圧は、A 点と B 点に $3.9\text{ k}\Omega$ の抵抗を接続し、2 進状態のどちらにおいても、差動電圧の大きさは 6.0 V 未満です。

6.1.3 V.10 ドライバ

出力回路のブロック図を図6-3に示します。

送信できる信号線は下記の通りです。

T, C



Am 26LS31DC 相当品

図6-3

出力条件は、CCITT 勧告、V.10 に準拠し、開回路電圧は、A 点と C 点に $3.9\text{ k}\Omega$ の抵抗を接続し、2 進状態のどちらにおいても、信号電圧の大きさは 4.0 V に等しいか、またはそれ以上で 6.0 V 未満です。

6.2 接続回路

6.2.1 X.20 相互接続回路

X.20 インタフェースにおける DTE, DCE 間の相互接続回路の信号線の名称と意味を下記に示します。
接続回路は X.24 に準拠しています。

① G [信号用接地又は共通帰線]

送端と受端の 0 ボルト基準点を接続します。

② Ga [DTE 共通帰線]

DTE 共通回路に接続され、DCE 内の不平衡複流回路の受信器に対する基準電位として用います。

③ Gb [DCE 共通帰線]

DCE 共通回路に接続され、DTE 内の不平衡複流回路の受信器に対する基準電位として用います。

④ T [送信]

DTE で発生した 2 値信号を DCE へ伝送します。

⑤ R [受信]

DCE からの 2 値信号を DTE へ伝送します。

6.2.2 X.21 相互接続回路

X.21 インタフェースにおけるDTE, DCE 間の相互接続回路の信号線の名称と意味を下記に示します。
接続回路はX.24に準拠しています。

- ① G [信号用接地又は共通帰線]
信号用の基準電位を与えます。
- ② Ta, Tb [送信]
DTEで発生した2値信号をDCEへ転送します。
- ③ Ra, Rb [受信]
DCEからの2値信号をDTEへ転送します。
- ④ Ca, Cb [コントロール]
DCEの制御を行う信号で、通信中はONとなっています。
- ⑤ Ia, Ib [インディケーション]
DTEの制御を行う信号で、通信中はONとなっています。
- ⑥ Sa, Sb [信号エレメントタイミング]
DTEに信号エレメントタイミングを供給する公称等間隔のON, OFF
- ⑦ Ba, Bb [バイトタイミング]
8ビットのバイトタイミング情報をDTEに与えます。

図6-4に回路S, 回路T, 回路Rの位相関係を示します。

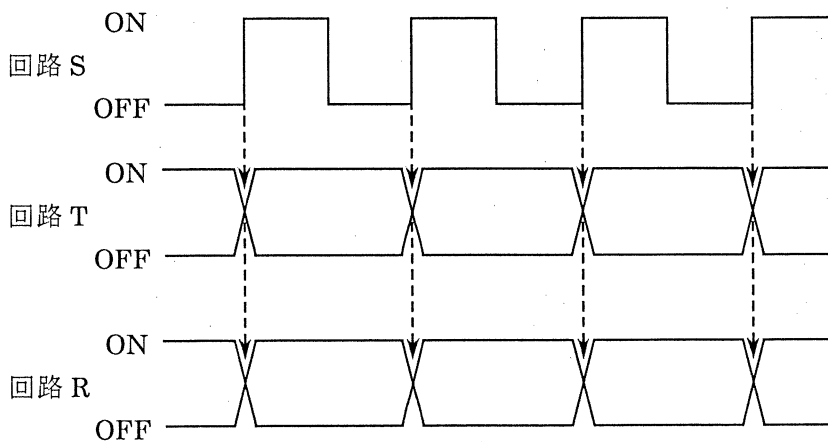


図6-4 回路S, T, Rの位相関係

SのOFFからONの変換点でT/Rの変換点を送信します。

6.3 送信 タイミング

6.3.1 ST1 モード時

同期モードで使用時に設定します。マスタクロック源をMD6420Aにしたい時使用します。

ST1 とT の関係を表わすブロック図を図6-5に、位相関係を図6-6に示します。

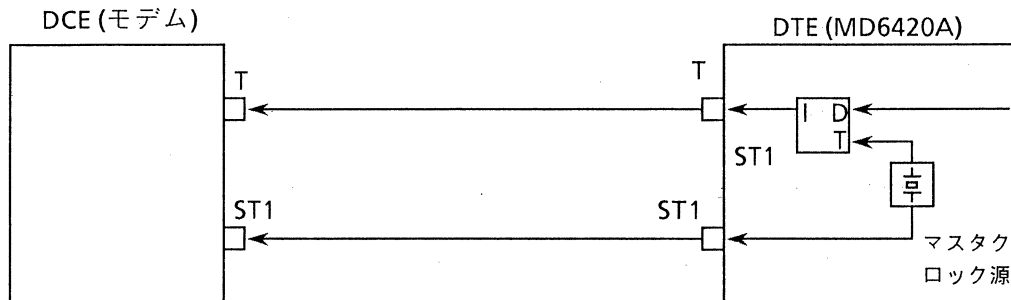


図6-5

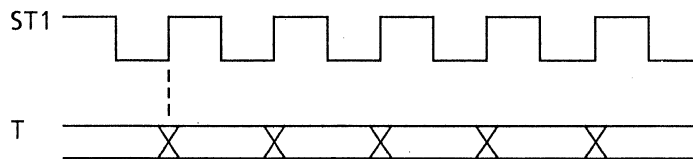


図6-6

6.3.2 ST2 モード時

同期モードで使用時に設定します。DCE より供給されるST2クロックを送信タイミングとして使用します。
ST2とT の関係を表わすブロック図を図6-7 に、位相関係を図6-8 に示します。

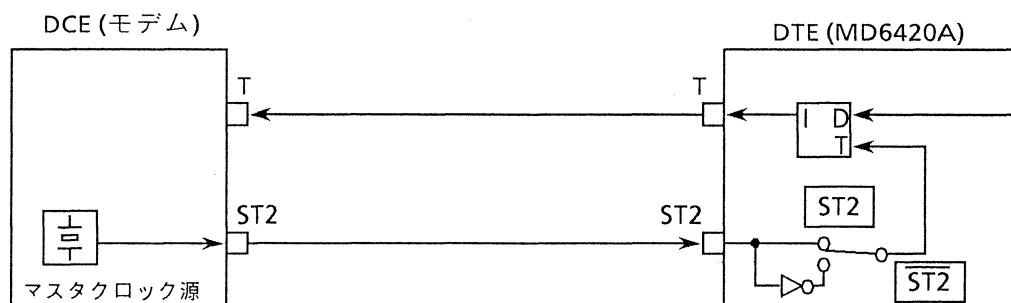


図6-7

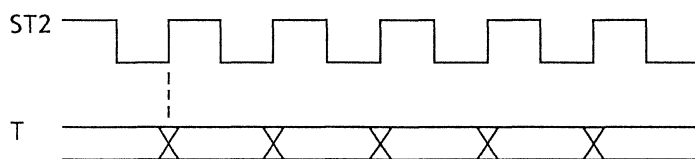


図6-8

6.3.3 $\overline{\text{ST2}}$ モード時

ST2とクロックの反転クロックを送信タイミングとして使用します。

$\overline{\text{ST2}}$ とT の関係を表わすブロック図を図6-7 に、位相関係を図6-9 に示します。

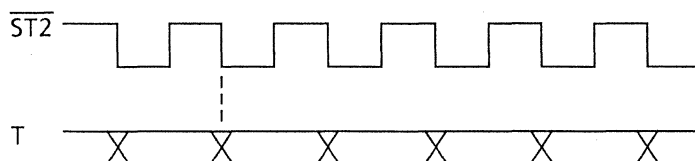


図6-9

6.3.4 Sモード時

同期モードで使用時に設定します。DCEより供給されるSクロックを送信タイミングとして使用します。

SとTの関係を表わすブロック図を図6-10に、位相関係を図6-11に示します。

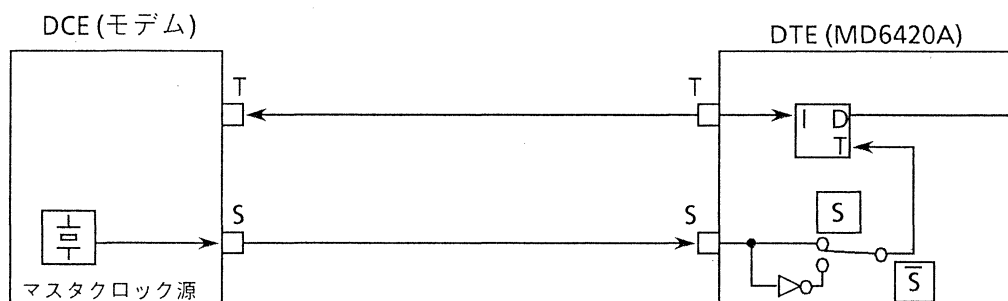


図6-10

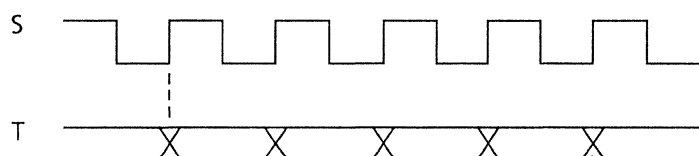


図6-11

6.3.5 S-barモード時

Sクロックの反転クロックを送信タイミングとして使用します。

S-barとTの関係を表わすブロック図を図6-10に、位相関係を図6-12に示します。

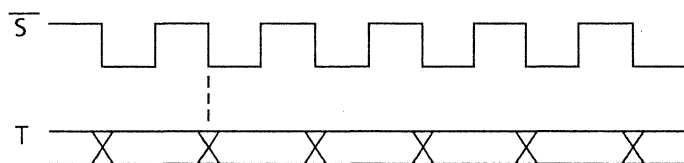


図6-12

6.3.6 ASYNC モード時

非同期モードで使用時に設定します。送受信ともタイミングはMD6420A の内部クロックを使用します。

T, Rとマスタクロック源との関係を表わすブロック図を図6-13 に示します。

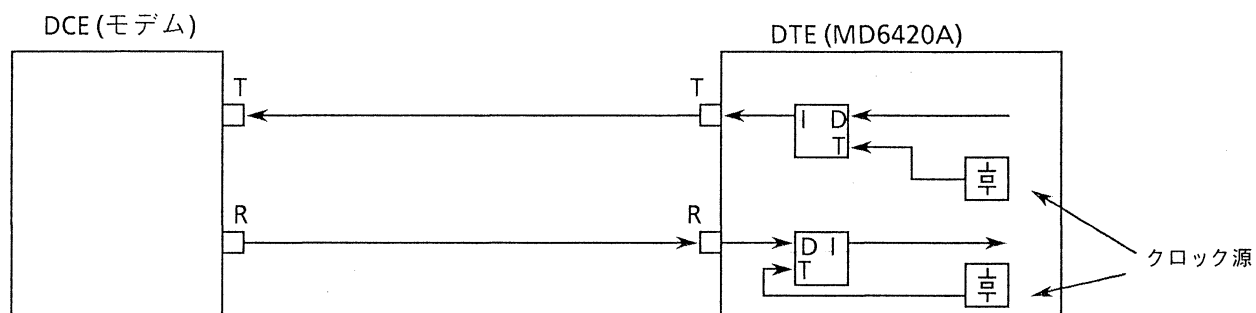


図6-13

6.3.7 ST/SP モード時

調歩同期モードで使用時に設定します。送受信ともタイミングはMD6420A の内部クロックを使用します。

T, Rとマスタクロック源との関係を表わすブロック図を図6-14 に示します。

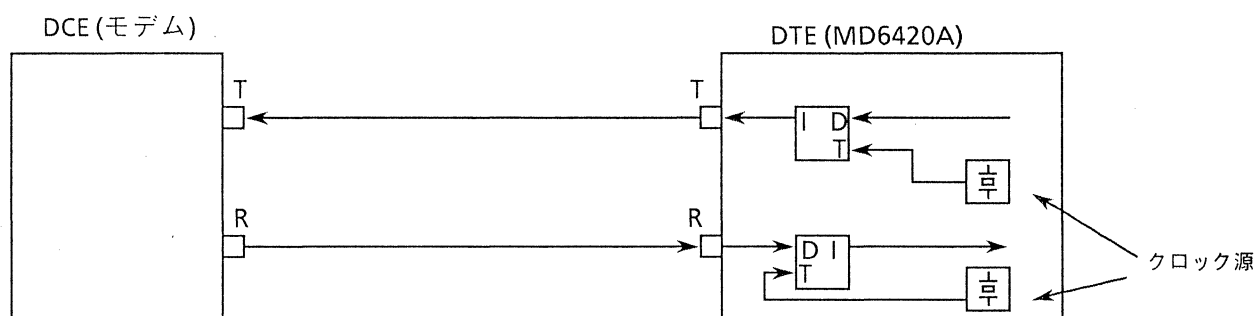


図6-14

調歩同期方式の詳細は、6.6 に示します。

6.4 受信タイミング

6.4.1 Sモード時

同期モードで使用時に設定します。DCEより供給されるSクロックを受信タイミングとして使用します。
SとRの関係を表わすブロック図を図6-15に、位相関係を図6-16に示します。

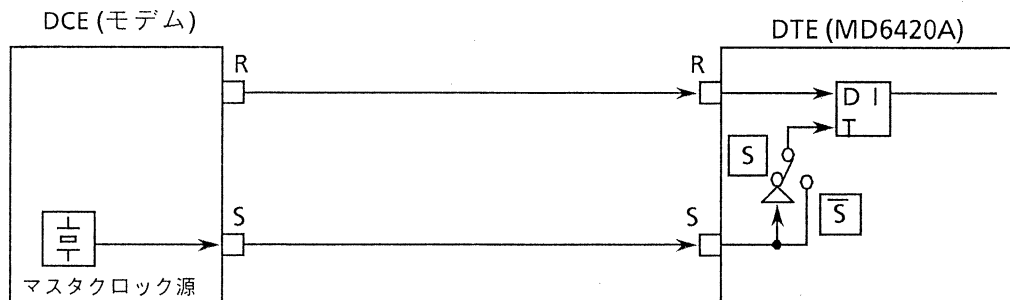


図6-15

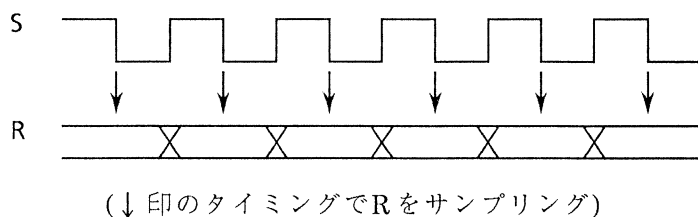


図6-16

6.4.2 $\bar{S}$ モード時

Sクロックの反転を受信タイミングとして使用します。
 $\bar{S}$ とTの関係を表わすブロック図を図6-15に、位相関係を図6-17に示します。

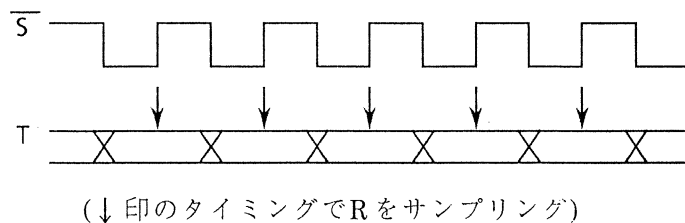


図6-17

6.4.3 RTモード時

同期モードで使用時に設定します。DCEより供給されるRTクロックを受信タイミングとして使用します。
RTとRの関係を表わすブロック図を図6-18に、位相関係を図6-19に示します。

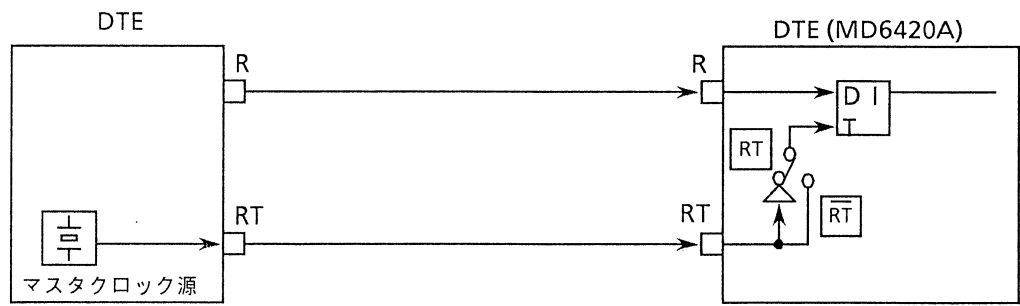


図6-18

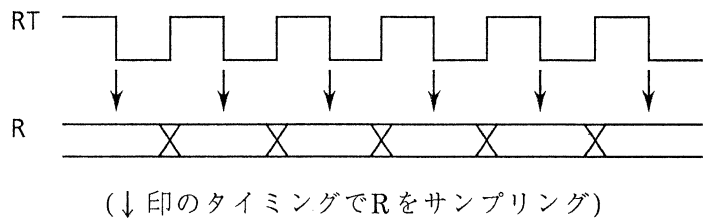


図6-19

6.4.4 $\overline{RT}$ モード時

RTクロックの反転クロックを受信タイミングとして使用します。
 $\overline{RT}$ とRの関係を表わすブロック図を図6-18に、位相関係を図6-20に示します。

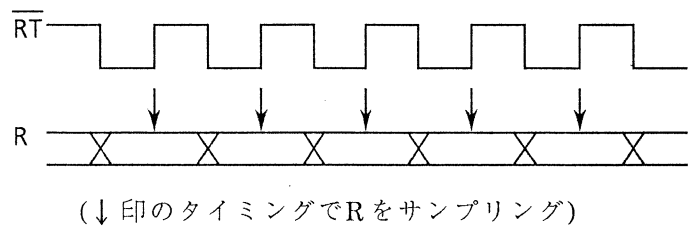


図6-20

6.5 センドコントロール

インタフェース条件のSend control設定による誤り測定用パターン、ワードパターンの送出状態について説明します。

- ① ALWAYS … 常時、MD0621Dよりパターン送出を行います。
- ② C-ON …… C線がONのときのみパターン送出を行います。C線がOFF時は、パターン送出されません。

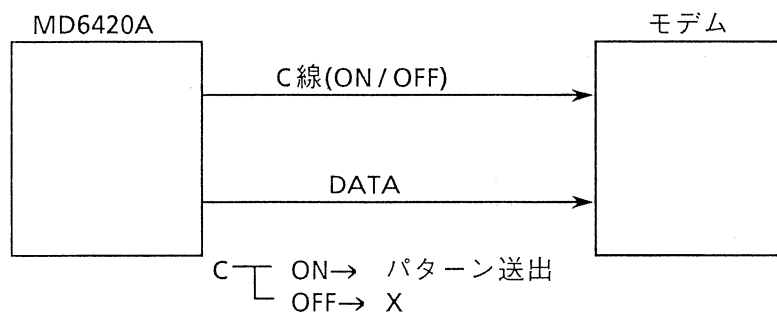


図6-24 C線による送出データ制御

(注) C-ON モードで使用时は、モニタ LED を送信 (ここではX.20/X.21) 信号線にしてください。
(Cラインがモニタできるようにしてください)

6.6 調歩同期

調歩同期とは、スタートビットとストップビットで同期をとりながら、その間にデータを挿入して、送・受信する方式です。

調歩同期のビットパターン形式を下図に示します。

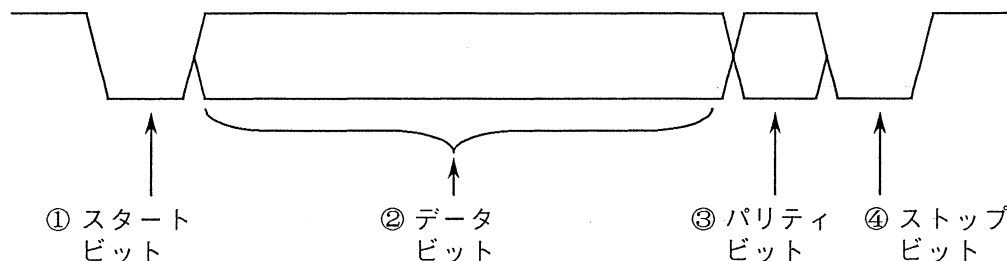


図6-25 調歩同期ビットパターン形式

① スタートビット

データの最初に1ビット分“0”を付加します。

② データビット

情報を挿入するビットで、5～8bit長より設定出来ます。

データビット長により下記のコードが対応します。

5bit長 … Baudot コード

6bit長 … EBCD コード

7bit長 … ASCII コード

8bit長 … EBCDIC コード

③ パリティビット

誤り検出用のビットで、奇パリティ、偶パリティ、パリティ無しより設定出来ます。

④ ストップビット

データの最後に付加ビットを付加します。付加するビット数は1ビット, 1.5ビット, 2ビットの中より選択出来ます。

6.7 セルフループモード

このモードでは、MD0621D (X.20/X.21 インタフェースユニット) の送出パターンをユニット内部で、受信パターンとして受けとります。

この状態でエラー測定を行ない、エラーが発生しなかった場合、MD6420A 本体と本ユニットが正常に動作していることが確認出来ます。

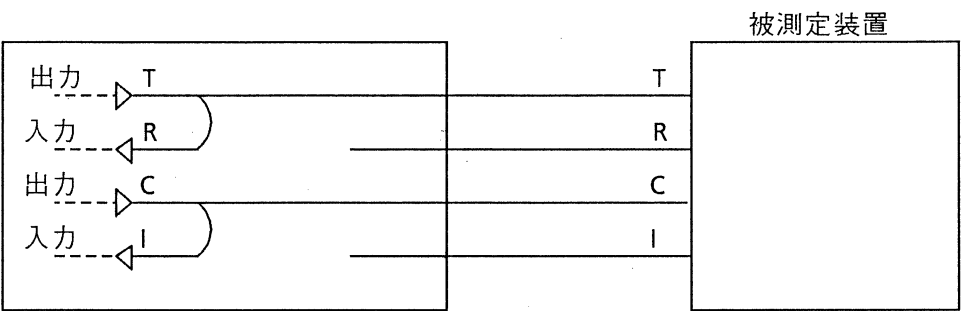


図6-26 SELF LOOP時の状態

付録A

メニューリファレンス

付録A メニューリファレンス

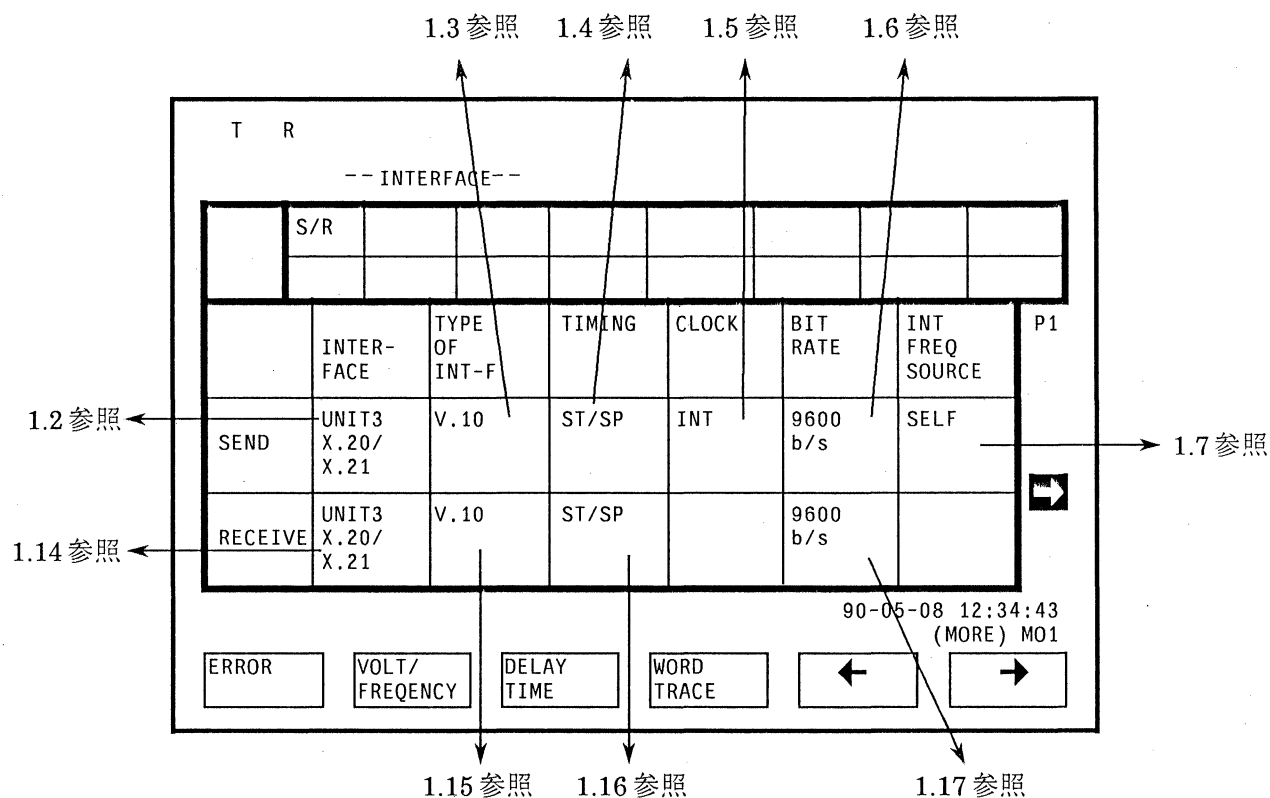
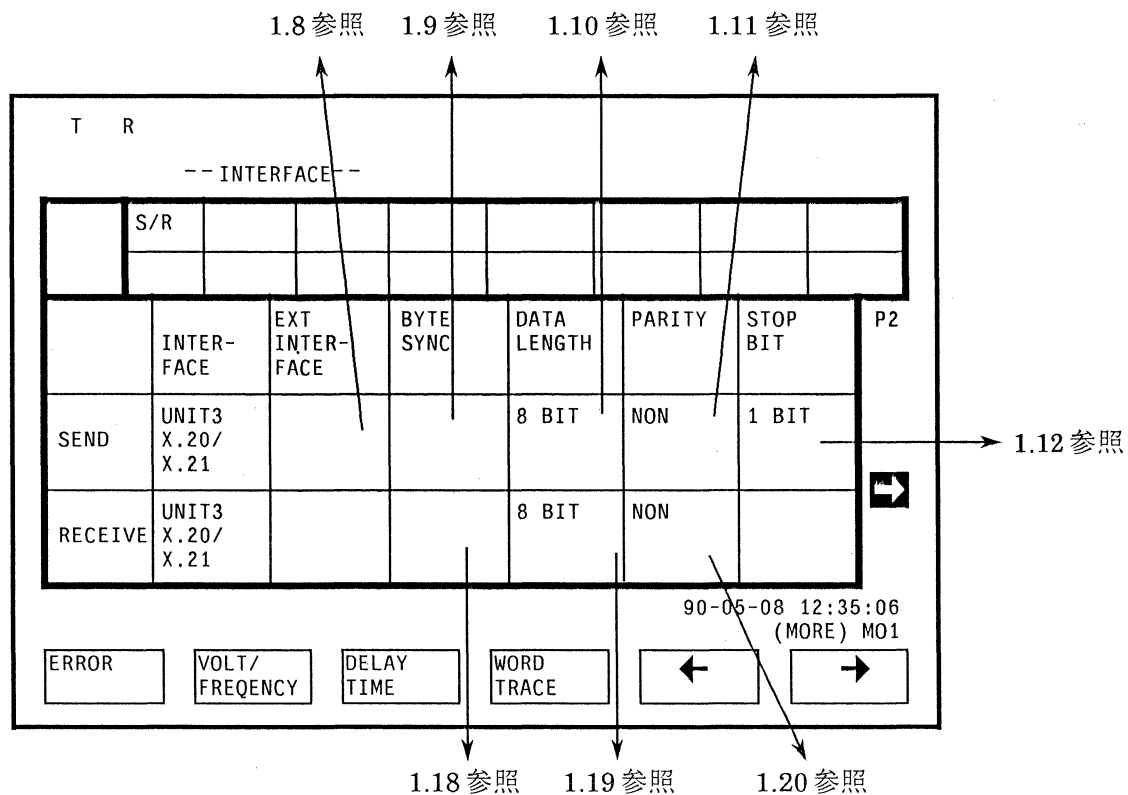
目 次

1. インタフェース条件設定画面	A-1
1.1 機能選択メニュー	A-3
1.2 送信インタフェースユニット条件設定メニュー	A-4
1.3 送信インタフェース信号種別設定メニュー	A-5
1.4 送信信号発生タイミング設定メニュー	A-6
1.5 送信信号クロック種別設定メニュー	A-7
1.6 送信用内部クロック周波数設定メニュー	A-8
1.7 送信用内部クロック従属信号種別設定メニュー	A-9
1.8 送信用外部クロック入力インタフェース種別設定メニュー	A-9
1.9 送信B 信号によるバイト同期設定メニュー	A-10
1.10 送信データ長設定メニュー	A-10
1.11 送信データパリティ設定メニュー	A-11
1.12 送信データストップビット種別設定メニュー	A-11
1.13 送信信号送出コントロール設定メニュー	A-12
1.14 受信インタフェースユニット条件設定メニュー	A-13
1.15 受信インタフェース信号種別設定メニュー	A-14
1.16 受信信号発生タイミング設定メニュー	A-15
1.17 受信用内部クロック周波数設定メニュー	A-16
1.18 受信B 信号によるバイト同期設定メニュー	A-17
1.19 受信データ長設定メニュー	A-17
1.20 受信データパリティ設定メニュー	A-18
1.21 信号線内容設定メニュー	A-18
2. 誤り測定画面	A-19
2.1 機能選択メニュー	A-20
2.2 測定結果項目画面メニュー	A-21
3. 測定結果全項目表示画面	A-22
3.1 機能選択メニュー	A-23

4. 電圧 / 周波数測定画面	A-24
4.1 機能選択メニュー	A-25
4.2 電圧測定信号線選択メニュー	A-26
4.3 周波数測定信号線選択メニュー	A-27
5. 遅延時間測定画面	A-28
5.1 機能選択メニュー	A-29
5.2 信号交換点間時間測定起点信号線選択メニュー	A-30
5.3 信号交換点間時間測定終点信号線選択メニュー	A-31
6. ワードトレース設定画面	A-32
6.1 機能選択メニュー	A-33
6.2 トレース終了用トリガの信号線設定メニュー	A-34

1. インタフェース条件設定画面

。カーソル表示なし → 1.1 参照



1.21 参照
1.13 参照

T R
--INTERFACE--

	S/R						
	INTER- FACE	SEND CON- TROL					
SEND	UNIT3 X.20/ X.21						
RECEIVE	UNIT3 X.20/ X.21						

P3

90-05-08 12:35:32
(MORE) M01

ERROR

VOLT/
FREQUENCY

DELAY
TIME

WORD
TRACE

←

→

注) 送信・受信のインタフェースユニットが異なる場合は、カーソル位置が変わります。

1.1 機能選択メニュー

カーソル位置	カーソル表示なし	ラベル	なし
概説	インタフェース条件設定画面における機能選択メニュー		

メニュー表示・説明

ERROR

- 誤り測定画面に切り替ります。
誤り測定画面では、誤り測定を行います。

VOLT/
FREQUENCY

- 電圧/周波数測定画面に切り替ります。
電圧/周波数測定画面では、受信側の各信号線についての電圧/周波数の測定を行います。

DELAY
TIME

- 遅延時間測定画面に切り替ります。
遅延時間測定画面では、同一又は、異なる2つの信号線の変化点間の時間や伝送遅延時間の測定を行います。

WORD
TRACE

- ワードトレース設定画面に切り替ります。
ワードトレース設定画面では、送信パターンの設定と受信データのトレースを行います。



- 画面が左 (前ページ) にスクロールします。



- 画面が右 (次ページ) にスクロールします。

PRINT
OUT

- インタフェース条件設定画面の設定内容をプリンタに出力します。

1.2 送信インタフェースユニット条件設定メニュー

カーソル位置	送信インタフェースユニット条件設定	ラベル	INTER - FACE (SEND)
概説	送信インタフェースユニット条件を設定します。		

メニュー表示・説明

UNIT 1
XXXXXXXX

- 送信インタフェースユニットをスロット1に挿入されたインタフェースユニットに設定します。

UNIT 2
XXXXXXXX

- 送信インタフェースユニットをスロット2に挿入されたインタフェースユニットに設定します。

UNIT 3
XXXXXXXX

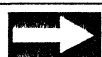
- 送信インタフェースユニットをスロット3に挿入されたインタフェースユニットに設定します。

UNIT 4
XXXXXXXX

- 送信インタフェースユニットをスロット4に挿入されたインタフェースユニットに設定します。

UNIT 5
XXXXXXXX

- 送信インタフェースユニットをスロット5に挿入されたインタフェースユニットに設定します。



- 画面が右 (次ページ) にスクロールします。

1.3 送信インタフェース信号種別設定メニュー

カーソル位置	送信インタフェース信号種別設定	ラベル	TYPE OF INT-F (SEND)
概説	送信インタフェース信号種別を設定します。		
メニュー表示・説明			
V.10	送信インタフェース信号種別をX.20インタフェース(入出力電気条件V.10)に設定します。		
V.11	送信インタフェース信号種別をX.21インタフェース(入出力電気条件V.11)に設定します。		
	画面が右(次ページ)にスクロールします。		
◎ 本設定は送受同一の設定となります。			

1.4 送信信号発生タイミング設定メニュー

カーソル位置	送信信号発生タイミング設定	ラベル	TIMING (SEND)
概説	送信信号発生タイミングを設定します。		

メニュー表示・説明

ASYNC

◦ 送信信号発生タイミングを非同期に設定します。

ST/SP

◦ 送信信号発生タイミングをST/SP (調歩式) に設定します。

ST1

◦ 送信信号発生タイミングを内部クロックに設定します。

S

◦ 送信信号発生タイミングをS信号に設定します。

S(INV)

◦ 送信信号発生タイミングをS信号(INV)に設定します。

ST2

◦ 送信信号発生タイミングをST2信号に設定します。

ST2(INV)

◦ 送信信号発生タイミングをST2信号(INV)に設定します。



◦ 画面が右 (次ページ) にスクロールします。

1.5 送信信号クロック種別設定メニュー

カーソル位置	送信信号クロック種別設定	ラベル	CLOCK (SEND)
概説	送信信号を発生するためのクロック種別を設定します。		

メニュー表示・説明

INT

- 送信信号クロック種別を内部クロックに設定します。

EXT

- 送信信号クロック種別を外部入力クロックに設定します。
(EXT1 接栓より入力されるクロック)



- 画面が右 (次ページ) にスクロールします。

1.6 送信用内部クロック周波数設定メニュー

カーソル位置	送信用内部クロック周波数設定	ラベル	BIT RATE (SEND)
概説	送信用内部クロック周波数を設定します。		
メニュー表示・説明			
1200b/s	○ 送信用内部クロック周波数を1200 b/s に設定します。		
2400b/s	○ 送信用内部クロック周波数を2400 b/s に設定します。		
4800b/s	○ 送信用内部クロック周波数を4800 b/s に設定します。		
9600b/s	○ 送信用内部クロック周波数を9600 b/s に設定します。		
14400b/s	○ 送信用内部クロック周波数を14400 b/s に設定します。		
19200b/s	○ 送信用内部クロック周波数を19200 b/s に設定します。		
48kb/s	○ 送信用内部クロック周波数を48k b/s に設定します。		
56kb/s	○ 送信用内部クロック周波数を56 kb/s に設定します。		
64kb/s	○ 送信用内部クロック周波数を64 kb/s に設定します。		
128kb/s	○ 送信用内部クロック周波数を128 kb/s に設定します。		
144kb/s	○ 送信用内部クロック周波数を144 kb/s に設定します。		
256kb/s	○ 送信用内部クロック周波数を256 kb/s に設定します。		
384kb/s	○ 送信用内部クロック周波数を384 kb/s に設定します。		
512kb/s	○ 送信用内部クロック周波数を512 kb/s に設定します。		
1536kb/s	○ 送信用内部クロック周波数を1536 kb/s に設定します。		
	○ 画面が右 (次ページ) にスクロールします。		

© データモディファイキーを操作することにより50 b/s～8192 kb/s の範囲で設定可能です。

1.7 送信用内部クロック従属信号種別設定メニュー

カーソル位置	送信用内部クロック従属信号種別設定	ラベル	INT FREQ SOURCE (SEND)
概説	送信信号を内部クロックで発生する場合の信号種別を設定します。		

メニュー表示・説明

SELF	◦ 送信用内部クロック従属信号種別を内部自己発振に設定します。
EXT1 8k	◦ 送信用内部クロック従属信号種別を8kクロック (EXT1 接栓より入力される8kクロック) 従属に設定します。
EXT2 64k+8k	◦ 送信用内部クロック従属信号種別を64k+8kクロック (EXT2 接栓より入力される64k+8kクロック) 従属に設定します。
RD 8k	◦ 送信用内部クロック従属信号種別を受信信号従属に設定します。
	◦ 画面が右 (次ページ) にスクロールします。

1.8 送信用外部クロック入力インタフェース種別設定メニュー

カーソル位置	送信用外部クロック入力インタフェース種別設定	ラベル	EXT INTER-FACE (SEND)
概説	送信信号をEXT1より入力される外部クロックにより発生する場合の入力インタフェースを設定します。		

メニュー表示・説明

TTL	◦ 送信用外部クロック入力インタフェース種別をTTLインタフェースに設定します。
75Ω	◦ 送信用外部クロック入力インタフェース種別を正弦波 (75 Ω) インタフェースに設定します。
	◦ 画面が右 (次ページ) にスクロールします。

1.9 送信B 信号によるバイト同期設定メニュー

カーソル位置	送信B 信号によるバイト同期設定	ラベル	BYTE SYNC (SEND)
概説	送信B 信号によるバイト同期を設定します。		
メニュー表示・説明			
OFF	○ 送信B 信号によるバイト同期をバイト同期なしに設定します。		
ON	○ 送信B 信号によるバイト同期をバイト同期ありに設定します。		
	○ 画面が右 (次ページ) にスクロールします。		

1.10 送信データ長設定メニュー

カーソル位置	送信データ長設定	ラベル	DATA LENGTH (SEND)
概説	送信データ長を設定します。		
メニュー表示・説明			
5 BIT	○ 送信データ長を5ビットに設定します。		
6 BIT	○ 送信データ長を6ビットに設定します。		
7 BIT	○ 送信データ長を7ビットに設定します。		
8 BIT	○ 送信データ長を8ビットに設定します。		
	○ 画面が右 (次ページ) にスクロールします。		

1.11 送信データパリティ設定メニュー

カーソル位置	送信データパリティ設定	ラベル	PARITY (SEND)
概説	送信データパリティを設定します。		

メニュー表示・説明

NON

。送信データパリティをパリティビット付加なしに設定します。

ODD

。送信データパリティを奇数パリティに設定します。

EVEN

。送信データパリティを偶数パリティに設定します。



。画面が右 (次ページ) にスクロールします。

1.12 送信データストップビット種別設定メニュー

カーソル位置	送信データストップビット種別設定	ラベル	STOP BIT (SEND)
概説	送信データストップビット種別を設定します。		

メニュー表示・説明

1 BIT

。送信データストップビット種別を1ビットに設定します。

1.5 BIT

。送信データストップビット種別を1.5ビットに設定します。

2 BIT

。送信データストップビット種別を2ビットに設定します。



。画面が右 (次ページ) にスクロールします。

1.13 送信信号送出コントロール設定メニュー

カーソル位置	送信信号送出コントロール設定	ラベル	SEND CON - TROL (SEND)
概説	送信信号送出コントロールを設定します。		
メニュー表示・説明			
ALLWAYS	送信信号送出コントロールを常時送出に設定します。		
C-ON	送信信号送出コントロールをC信号がONの場合だけ送出に設定します。 モニタ LEDを送信の信号線にしてください。		
	画面が右(次ページ)にスクロールします。		

1.14 受信インタフェースユニット条件設定メニュー

カーソル位置	受信インタフェースユニット条件設定	ラベル	INTER - FACE (RECEIVE)
概説	受信インタフェースユニット条件を設定します。		

メニュー表示・説明

UNIT 1 XXXXXXXX	。受信インタフェースユニットをスロット1に挿入された インタフェースユニットに設定します。
UNIT 2 XXXXXXXX	。受信インタフェースユニットをスロット2に挿入された インタフェースユニットに設定します。
UNIT 3 XXXXXXXX	。受信インタフェースユニットをスロット3に挿入された インタフェースユニットに設定します。
UNIT 4 XXXXXXXX	。受信インタフェースユニットをスロット4に挿入された インタフェースユニットに設定します。
UNIT 5 XXXXXXXX	。受信インタフェースユニットをスロット5に挿入された インタフェースユニットに設定します。
SAME	。送信インタフェース条件と同一の設定にします。
SELF LOOP	。受信インタフェースユニット条件を "SELF LOOP" に設定します。
	。画面が右 (次ページ) にスクロールします。

1.15 受信インタフェース信号種別設定メニュー

カーソル位置	受信インタフェース信号種別設定	ラベル	TYPE OF INT-F (RECEIVE)
概説	受信インタフェース信号種別を設定します。		

メニュー表示・説明

V.10

- 受信インタフェース信号種別をX.20 インタフェース (入出力電気条件V.10) に設定します。

V.11

- 受信インタフェース信号種別をX.21 インタフェース (入出力電気条件V.11) に設定します。



- 画面が右 (次ページ) にスクロールします。

1.16 受信信号発生タイミング設定メニュー

カーソル位置	受信信号発生タイミング設定	ラベル	TIMING (RECEIVE)
概説	受信信号発生タイミングを設定します。		

メニュー表示・説明

ASYNC

◦ 受信信号発生タイミングを非同期に設定します。

ST/SP

◦ 受信信号発生タイミングをST/SP(調歩式)に設定します。

ST

◦ 受信信号発生タイミングを内部クロックに設定します。

S

◦ 受信信号発生タイミングをS信号に設定します。

S(INV)

◦ 受信信号発生タイミングをS信号(INV)に設定します。

RT

◦ 受信信号発生タイミングをRT信号に設定します。

RT(INV)

◦ 受信信号発生タイミングをRT信号(INV)に設定します。



◦ 画面が右(次ページ)にスクロールします。

1.17 受信用内部クロック周波数設定メニュー

カーソル位置	受信用内部クロック周波数設定	ラベル	BIT RATE (RECEIVE)
概説	受信用内部クロック周波数を設定します。		

メニュー表示・説明

1200b/s

- 受信用内部クロック周波数を1200 b/s に設定します。

2400b/s

- 受信用内部クロック周波数を2400 b/s に設定します。

4800b/s

- 受信用内部クロック周波数を4800 b/s に設定します。

9600b/s

- 受信用内部クロック周波数を9600 b/s に設定します。

14400b/s

- 受信用内部クロック周波数を14400 b/s に設定します。

19200b/s

- 受信用内部クロック周波数を19200 b/s に設定します。



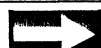
- 画面が右 (次ページ) にスクロールします。

◎ データモディファイキーを操作することにより50 b/s～19200 b/s の範囲で設定可能です。

1.18 受信B 信号によるバイト同期設定メニュー

カーソル位置	受信B 信号によるバイト同期設定	ラベル	BYTE SYNC (RECEIVE)
概説	受信B 信号によるバイト同期を設定します。		
メニュー表示・説明			
OFF	○ 受信B 信号によるバイト同期をバイト同期なしに設定します。		
ON	○ 受信B 信号によるバイト同期をバイト同期ありに設定します。		
	○ 画面が右 (次ページ) にスクロールします。		

1.19 受信データ長設定メニュー

カーソル位置	受信データ長設定	ラベル	DATA LENGTH (RECEIVE)
概説	受信データ長を設定します。		
メニュー表示・説明			
5 BIT	○ 受信データ長を5ビットに設定します。		
6 BIT	○ 受信データ長を6ビットに設定します。		
7 BIT	○ 受信データ長を7ビットに設定します。		
8 BIT	○ 受信データ長を8ビットに設定します。		
	○ 画面が右 (次ページ) にスクロールします。		

1.20 受信データパリティ設定メニュー

カーソル位置	受信データパリティ設定	ラベル	PARITY (RECEIVE)
概説	受信データパリティを設定します。		
メニュー表示・説明			
NON	○ 受信データパリティをパリティビット付加なしに設定します。		
ODD	○ 受信データパリティを奇数パリティに設定します。		
EVEN	○ 受信データパリティを偶数パリティに設定します。		
	○ 画面が右 (次ページ) にスクロールします。		

1.21 信号線内容設定メニュー

カーソル位置	信号線内容設定	ラベル	各信号線
概説	信号線内容を設定します。		
メニュー表示・説明			
↑ (ON)	○ 信号線内容を 'ON' に設定します。		
↓ (OFF)	○ 信号線内容を 'OFF' に設定します。		
(OPEN)	○ 信号線内容を 'OPEN' に設定します。		
◎ 信号線名と、信号線内容は各インタフェースユニットにより異なります。			

2. 誤り測定画面

。カーソル表示なし → 2.1 参照

2.2 参照

T R	
-- ERROR --	
S/R	
ERROR COUNT	ERROR RATIO
ES	SES
CLOCK SLIP	ELAPSED-TIME
	DSPL MODE ELAPS
PATTERN 2↑6-1 NORMAL NO-SUP PSL-THR AUTO CYC-ERR 1.0E-6 CH-ERR REPEAT ERR-INS BIT ERROR BIT BLK-LNG 1.0E1 BIT MEAS REPEAT BUZ OFF	
0:01:00 SAV RCL 90-04-23 17:49:18 (MORE) M01	
START MEAS	START COLLECT
START CYC-ERR	START CH-ERR
PRINT OUT	

2.1 機能選択メニュー

カーソル位置	カーソル表示なし	ラベル	なし
概説	誤り測定画面における機能選択メニュー		

メニュー表示・説明

- 。メニューページ3ページ目 (MO3) 以降のメニュー表示を以下に示します。

SEND-C
ON/OFF

- 。送受異なるインタフェース時の受信側の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

RECV-C
ON/OFF

- 。送受異なるインタフェース時の受信側の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

C
ON/OFF

- 。送受同一インタフェース時の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

2.2 測定結果項目画面メニュー

カーソル位置	測定結果項目表示	ラベル	なし
概説	測定結果項目の表示をします。		

メニュー表示・説明

- メニューページ4ページ目 (MO4) 以降のメニュー表示を以下に示します。

- PWL(sec)

- 'PWL(sec)'の測定結果を表示します。

- PSL(sec)

- 'PSL(sec)'の測定結果を表示します。

3. 測定結果全項目表示画面

- カーソル表示なし → 3.1 参照

T R
--DISPLAY OF RESULTS--

S/R							
ERROR	0	ERR	RTO	0.00E-05	PWL(sec)	0	
BLK-ERR	0	BLK	RTO	0.00E-04	PSL(sec)	0	
US	0		%US	0.00			
SES	0		%SES	0.00			
DM	0		%DM	0.00			
ES	0.00		%ES	0.00			
EFS	1.00		%EFS	100.00			
PSL-CNT	0	ELAPSED-TIME					
CLK-SLIP	0			0:00:01			
		DSPL MODE ELAPS					

90-04-23 13:42:34
(MORE) M01

START
MEAS

START
CYC-ERR

START
CH-ERR

PRINT
OUT

3.1 機能選択メニュー

カーソル位置	カーソル表示なし	ラベル	なし
概説	測定結果全項目表示画面による機能選択メニュー		

メニュー表示・説明

- メニューページ2ページ目 (MO2) 以降のメニュー表示を以下に示します。

SEND-C
ON/OFF

- 送受異なるインタフェース時の送信側の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

RECV-C
ON/OFF

- 送受異なるインタフェース時の受信側の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

C
ON/OFF

- 送受同一インタフェース時の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

4. 電圧 / 周波数測定画面

- カーソル表示なし → 4.1 参照

T R C I S B
-- VOLT/FREQUENCY --

REC V

	SND	SA : ↓	AIS : ↓					
	RCV	C : ↓						

T (V)

0.03

A (V)

2.0

B (V)

1.97

T (KHz)

PATTERN 2↑6-1
NORMAL NO-SUP

GATE TIME 100ms
INTERVAL 0.5sec
LINE SELECT REC V

START
COUNT

SAV RCL
90-04-23 20:37:35
(MORE) M01

PRINT
OUT

4.2 参照 ←

4.3 参照 ←

4.1 機能選択メニュー

カーソル位置	カーソル表示なし	ラベル	なし
概説	電圧 / 周波数測定画面における機能選択メニュー		

メニュー表示・説明

- メニューページ2ページ目 (MO2) 以降のメニュー表示を以下に示します。

SEND-C
ON/OFF

- 送受異なるインタフェース時の送信側の信号線 (C) の ON / OFF メニューを表示します。本キー押下すると現在が ON ならば OFF にし OFF ならば ON になる、トグル動作をします。

RECV-C
ON/OFF

- 送受異なるインタフェース時の受信側の信号線 (C) の ON / OFF メニューを表示します。本キー押下すると現在が ON ならば OFF にし OFF ならば ON になる、トグル動作をします。

C
ON/OFF

- 送受同一インタフェース時の信号線 (C) の ON / OFF メニューを表示します。本キー押下すると現在が ON ならば OFF にし OFF ならば ON になる、トグル動作をします。

4.2 電圧測定信号線選択メニュー

カーソル位置	電圧測定信号線選択	ラベル	なし
概説	電圧測定する信号線を選択します。		

メニュー表示・説明

T

◦ 電圧測定する信号線を 'T' に選択します。

R

◦ 電圧測定する信号線を 'R' に選択します。

C

◦ 電圧測定する信号線を 'C' に選択します。

I

◦ 電圧測定する信号線を 'I' に選択します。

S

◦ 電圧測定する信号線を 'S' に選択します。

B

◦ 電圧測定する信号線を 'B' に選択します。

4.3 周波数測定信号線選択メニュー

カーソル位置	周波数測定信号線選択	ラベル	なし
概説	周波数測定する信号線を選択します。		

メニュー表示・説明

T

◦ 周波数測定する信号線を 'T' に選択します。

R

◦ 周波数測定する信号線を 'R' に選択します。

C

◦ 周波数測定する信号線を 'C' に選択します。

I

◦ 周波数測定する信号線を 'I' に選択します。

S

◦ 周波数測定する信号線を 'S' に選択します。

B

◦ 周波数測定する信号線を 'B' に選択します。

5. 遅延時間測定画面

- カーソル表示なし → 5.1 参照

T R
--DELAY TIME--

	S/R							

(ms)

LINE INTERVAL
 LINE SELECT SIGNAL
 START T 0→1
 STOP T 1→0

START
COUNT

START
REPEAT

SAV RCL
 90-04-23 13:59:57
 (MORE) M01

PRINT
OUT

5.2 参照

5.3 参照

5.1 機能選択メニュー

カーソル位置	カーソル表示なし	ラベル	なし
概説	遅延時間測定画面における機能選択メニュー		

メニュー表示・説明

- メニューページ2ページ目 (MO2) 以降のメニュー表示を以下に示します。

SEND-C
ON/OFF

- 送受異なるインタフェース時の送信側の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

RECV-C
ON/OFF

- 送受異なるインタフェース時の受信側の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

C
ON/OFF

- 送受同一インタフェース時の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

5.2 信号交換点間時間測定起点信号線選択メニュー

カーソル位置	信号交換点間時間測定起点信号線選択	ラベル	START
概説	信号交換点間時間測定の起点とする信号線を選択します。		

メニュー表示・説明

T

- 信号交換点間時間測定の起点とする信号線を'T'に選択します。

R

- 信号交換点間時間測定の起点とする信号線を'R'に選択します。

C

- 信号交換点間時間測定の起点とする信号線を'C'に選択します。

I

- 信号交換点間時間測定の起点とする信号線を'I'に選択します。

S

- 信号交換点間時間測定の起点とする信号線を'S'に選択します。

B

- 信号交換点間時間測定の起点とする信号線を'B'に選択します。

5.3 信号交換点間時間測定終点信号線選択メニュー

カーソル位置	信号交換点間時間測定終点信号線選択	ラベル	STOP
概説	信号交換点間時間測定の終点とする信号線を選択します。		

メニュー表示・説明

T

- 信号交換点間時間測定の終点とする信号線を'T'に選択します。

R

- 信号交換点間時間測定の終点とする信号線を'R'に選択します。

C

- 信号交換点間時間測定の終点とする信号線を'C'に選択します。

I

- 信号交換点間時間測定の終点とする信号線を'I'に選択します。

S

- 信号交換点間時間測定の終点とする信号線を'S'に選択します。

B

- 信号交換点間時間測定の終点とする信号線を'B'に選択します。

6. ワードトレース設定画面

- カーソル表示なし → 6.1 参照

T R
SEND

--WORD TRACE--

SND							
RCV							

SEND
 IDLE CODE 0000 0000

 SEND METHOD MANUAL

SEND DATA PRGM
 WORD ADDRESS 0
 PATTERN 1110 0011
 LENGTH 2BYTE

TRACE
 SYNC CODE XXXX XXXX
 LINE SELECT SIGNAL

TRACE STOP

 STOP DELAY

CODE
 T OFF → ON
 OBYTE

SAV RCL
 90-04-23 20:43:05
 (MORE) M01

START
SEND

START
TRACE

TRACE
DISPLAY

PRINT
OUT

6.2 参照

6.1 機能選択メニュー

カーソル位置	カーソル表示なし	ラベル	なし
概説	ワードトレース設定画面における機能選択メニュー		

メニュー表示・説明

- 。メニューページ2ページ目 (MO2) 以降のメニュー表示を以下に示します。

SEND-C
ON/OFF

- 。送受異なるインタフェース時の送信側の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

RECV-C
ON/OFF

- 。送受異なるインタフェース時の受信側の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

C
ON/OFF

- 。送受同一インタフェース時の信号線 (C) のON/OFFメニューを表示します。本キー押下すると現在がONならばOFFにしOFFならばONになる、トグル動作をします。

6.2 トレース終了用トリガの信号線設定メニュー

カーソル位置	TRACE STOPをLINEに設定しカーソルを下に移動する。	ラベル	なし
概説	トレース終了用トリガの信号線を設定します。		

メニュー表示・説明

T

- 。 トレース終了用トリガの信号線を 'T' に設定します。

R

- 。 トレース終了用トリガの信号線を 'R' に設定します。

C

- 。 トレース終了用トリガの信号線を 'C' に設定します。

I

- 。 トレース終了用トリガの信号線を 'I' に設定します。

S

- 。 トレース終了用トリガの信号線を 'S' に設定します。

B

- 。 トレース終了用トリガの信号線を 'B' に設定します。

付録B

リモートコントロール
コマンドリファレンス

SUT		インタフェース条件 設定画面		
挿入ユニットNo.機能設定 (送信)				
書 式	SUT n	パラメータの 範 囲	0 ~ 5	
<p>< 詳細 ></p> <p>送信側の挿入ユニットを切り替えます。</p> <p>n 0 : THROUGH</p> <p>1 : ユニットNo.1</p> <p>2 : ユニットNo.2</p> <p>3 : ユニットNo.3</p> <p>4 : ユニットNo.4</p> <p>5 : ユニットNo.5</p>				

SUN		インタフェース条件 設定画面		
送信インタフェースユニット条件設定				
書 式	SUN n	パラメータの 範 囲	4	
<p>< 詳細 ></p> <p>送信側のインタフェースユニットの種別を指定します。</p> <p>インタフェースユニットの種別No.を指定すると、スロットNo.を自動的に読み出します。</p> <p>4 : X.20/X.21</p>				

STI	インタフェース条件 設定画面	
送信インタフェース信号種別の設定		
書 式	STI n	パラメータの 範 囲 3, 4
<p data-bbox="177 456 312 490">< 詳細 ></p> <p data-bbox="204 557 778 591">送信インタフェース信号種別を切り替えます。</p> <p data-bbox="204 607 576 640">n : インタフェース信号種別</p> <p data-bbox="204 656 320 689">3 V10</p> <p data-bbox="204 705 320 739">4 V11</p>		

SMD		インタフェース条件 設定画面																										
送信信号発生タイミングの設定																												
書 式	SMD n	パラメータの 範 囲	0 ~ 6																									
<p>< 詳細 ></p> <p>送信信号発生タイミングを切り替えます。</p> <p>n : 信号発生タイミング</p> <p>0 ST1</p> <p>1 S</p> <p>2 S (INV)</p> <p>3 ST2</p> <p>4 ST2 (INV)</p> <p>5 ASYNC</p> <p>6 ST/SP</p> <p>④ ① インタフェース信号種別がV10 の場合、nは5, 6のみ設定可能です。</p> <p>5 ASYNC</p> <p>6 ST/SP</p> <p>V11の場合、nは、0 ~ 4が設定可能です。</p> <p>0 ST1</p> <p>1 S</p> <p>2 S (INV)</p> <p>3 ST2</p> <p>4 ST2 (INV)</p> <p>② DCE/DTE 接続の場合の送・受タイミングの設定は以下のように行います。</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th></th> <th>DTE 送信</th> <th>送信タイミング</th> <th>受信タイミング</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td rowspan="3">TO DCE</td> <td>S</td> <td>S</td> <td>S</td> </tr> <tr> <td>ST1</td> <td>ST1</td> <td>S</td> </tr> <tr> <td>ST2</td> <td>ST2</td> <td>S</td> </tr> <tr> <td rowspan="3">TO DTE</td> <td>S</td> <td>ST1</td> <td>ST</td> </tr> <tr> <td>ST1</td> <td>ST1</td> <td>RT</td> </tr> <tr> <td>ST2</td> <td>ST1</td> <td>ST</td> </tr> </tbody> </table>						DTE 送信	送信タイミング	受信タイミング	TO DCE	S	S	S	ST1	ST1	S	ST2	ST2	S	TO DTE	S	ST1	ST	ST1	ST1	RT	ST2	ST1	ST
	DTE 送信	送信タイミング	受信タイミング																									
TO DCE	S	S	S																									
	ST1	ST1	S																									
	ST2	ST2	S																									
TO DTE	S	ST1	ST																									
	ST1	ST1	RT																									
	ST2	ST1	ST																									

SCK		インタフェース条件 設定画面		
送信信号クロック種別設定				
書 式	SCK n	パラメータの 範 囲	0 ~ 1	
<p>< 詳細 ></p> <p>送信側の信号クロック種別を切り替えます。</p> <p>n : クロック種別</p> <p>0 INTERNAL (内部)</p> <p>1 EXTERNAL (外部)</p> <p>㊦ ● 送信信号発生タイミングが”ASYNC”, ”ST/SP”, ”ST1”のときのみ設定可能。</p>				

SBR		インタフェース条件 設定画面		
送信用内部クロック周波数の設定				
書 式	SBR n	パラメータの 範 囲	50 ~ 8192000	
<p>< 詳細 ></p> <p>送信用内部クロック周波数を設定します。</p> <p>● インタフェース信号種別がV10の場合、 n は、50 ~ 20000 が設定可能。</p> <p>● インタフェース信号種別がV11の場合、 n は、50 ~ 8192000 まで設定可能。</p> <p>㊦ ● 送信信号クロック種別が”INTERNAL”のときのみ設定可能。</p>				

IFS		インタフェース条件 設定画面		
送信用内部クロック従属信号種別設定				
書 式	IFS n	パラメータの 範 囲	0 ~ 3	
<p>< 詳細 ></p> <p>周波数源を切り替えます。</p> <p>n : 周波数源の種別</p> <p>0 SELF</p> <p>1 EXT1 8k</p> <p>2 EXT2 64k+8k</p> <p>3 RD 8k</p> <p>④ ● 送信信号クロック種別がINTERNALの時のみ設定可能。</p>				

EI		インタフェース条件 設定画面		
送信用外部クロック入力インタフェース種別設定				
書 式	EI n	パラメータの 範 囲	0, 1	
<p>< 詳細 ></p> <p>送信用外部クロック入力インタフェース種別を切り替えます。</p> <p>n : 外部クロック入力信号の種別</p> <p>0 TTL</p> <p>1 75Ω</p> <p>④ ● 送信信号クロック種別がEXTERNALの時のみ設定可能。</p>				

SBS		インタフェース条件 設定画面		
送信B信号によるバイト同期有無の設定				
書 式	SBS n	パラメータの 範 囲	0, 1	
<p>< 詳細 ></p> <p>B信号によるバイト同期の有り無しを切り替えます。</p> <p>n : 0 OFF (バイト同期無し)</p> <p>1 ON (バイト同期有り)</p> <p>㊦ ● 送信信号発生タイミングが”S”のときのみ設定可能。</p>				

SDL		インタフェース条件 設定画面		
送信データ長の設定				
書 式	SDL n	パラメータの 範 囲	5～8	
<p>< 詳細 ></p> <p>送信データ長を切り替えます。</p> <p>n : 5 5BIT</p> <p>6 6BIT</p> <p>7 7BIT</p> <p>8 8BIT</p> <p>㊦ ● 送信信号発生タイミングが”ST/SP”のときのみ設定可能。</p>				

SPR		インターフェース条件 設定画面		
送信データパリティ属性の設定				
書 式	SPR n	パラメータの 範 囲	0 ~ 2	
<p>< 詳細 ></p> <p>送信データパリティ属性を切り替えます。</p> <p>n : 0 NON 1 ODD 2 EVEN</p> <p>㊦ ● 送信信号発生タイミングが "ST/SP" のときのみ設定可能。</p>				

SSP		インターフェース条件 設定画面		
送信データストップビット種別の設定				
書 式	SSP n	パラメータの 範 囲	0 ~ 2	
<p>< 詳細 ></p> <p>送信データストップビット種別を切り替えます。</p> <p>n : 0 1 BIT 1 1.5 BIT 2 2 BIT</p> <p>㊦ ● 送信信号発生タイミングが "ST/SP" のときのみ設定可能。</p>				

CT		インターフェース条件 設定画面		
送信信号送出コントロールの設定				
書 式	CT n	パラメータの 範 囲	0, 1	
<p>< 詳細 ></p> <p>送信信号送出コントロールを切り替えます。</p> <p>n : 0 ALWAYS 1 C-ON</p> <p>㊦ ● 送信発生タイミングが"ST1", "S", "S(INV)", "ST2", "ST2(INV)"のときのみ設定可能。</p>				

RUT		インターフェース条件 設定画面		
挿入ユニットNo. 機能設定 (受信)				
書 式	RUT n	パラメータの 範 囲	0 ~ 5, 16	
<p>< 詳細 ></p> <p>受信側の挿入ユニットを切り替えます。</p> <p>n 0 : SAME 1 : ユニットNo.1 2 : ユニットNo.2 3 : ユニットNo.3 4 : ユニットNo.4 5 : ユニットNo.5 16: SELF LOOP</p>				

RUN		インタフェース条件 設定画面		
受信インタフェースユニット条件設定				
書 式	RUN n	パラメータの 範 囲	0, 4, 255	
<p>< 詳細 ></p> <p>受信側のインタフェースユニットの種別を指定します。</p> <p>インタフェースユニットの種別No.を指定すると、スロットNo.を自動的に読み出します。</p> <p>0 : SAME</p> <p>4 : X.20/X.21</p> <p>255 : SELF LOOP</p>				

RTI		インタフェース条件 設定画面		
受信インタフェース信号種別の設定				
書 式	RTI n	パラメータの 範 囲	3, 4	
<p>< 詳細 ></p> <p>受信インタフェース信号種別を切り替えます。</p> <p>n : インタフェース信号種別</p> <p>3 V10</p> <p>4 V11</p>				

RMD		インタフェース条件 設定画面		
受信信号発生タイミングの設定				
書 式	RMD n	パラメータの 範 囲	0 ~ 6	
<p>< 詳細 ></p> <p>受信信号発生タイミングを切り替えます。</p> <p>n : 信号発生タイミング</p> <p>0 ST</p> <p>1 S</p> <p>2 S (INV)</p> <p>3 RT</p> <p>4 RT (INV)</p> <p>5 ASYNC</p> <p>6 ST/SP</p> <p>④ ● インタフェース信号種別がV10 の場合、n は5, 6 のみ設定可能です。</p> <p>5 ASYNC</p> <p>6 ST/SP</p> <p>V11の場合、n は、0 ~ 4 が設定可能です。</p> <p>0 ST</p> <p>1 S</p> <p>2 S (INV)</p> <p>3 RT</p> <p>4 RT (INV)</p>				

RBR	インタフェース条件 設定画面			
受信用内部クロック周波数の設定				
書 式	RBR n	パラメータの 範 囲	50 ~ 19200	
<p>< 詳細 ></p> <p>受信用内部クロック周波数を設定します。</p> <p>④ ● 受信信号発生タイミングが”ST/SP”, ”ASYNC” のときのみ設定可能。</p>				

RBS	インタフェース条件 設定画面			
受信B信号によるバイト同期有無の設定				
書 式	RBS n	パラメータの 範 囲	0, 1	
<p>< 詳細 ></p> <p>B信号によるバイト同期の有り無しを切り替えます。</p> <p>n : 0 OFF (バイト同期無し) 1 ON (バイト同期有り)</p> <p>④ ● 受信信号発生タイミングが”ST”, ”S” のときのみ設定可能。</p>				

RDL		インタフェース条件 設定画面		
受信データ長の設定				
書 式	RDL n	パラメータの 範 囲	5 ~ 8	
<p>< 詳細 ></p> <p>受信データ長を切り替えます。</p> <p>n : 5 5 BIT 6 6 BIT 7 7 BIT 8 8 BIT</p> <p>㊦ ● 受信信号発生タイミングが "ST/SP" のときのみ設定可能。</p>				
RPR		インタフェース条件 設定画面		
受信データパリティ属性の設定				
書 式	RPR n	パラメータの 範 囲	0 ~ 2	
<p>< 詳細 ></p> <p>受信データパリティ属性を切り替えます。</p> <p>n : 0 NON 1 ODD 2 EVEN</p> <p>㊦ ● 受信信号発生タイミングが "ST/SP" のときのみ設定可能。</p>				

MSL		インタフェース条件 設定画面		
モニタラインの選択				
書 式	MSL n	パラメータの 範 囲	0～4	
<div>< 詳細 ></div> <div>信号線 の状態を表示します。</div> <div>n : 0 送信信号の状態</div> <div>1 受信信号の状態</div> <div>2 受信データの状態</div> <div>3 送信アラームの状態 (アラーム線が存在しないときは0と同じ)</div> <div>4 受信アラームの状態 (アラーム線が存在しないときは1と同じ)</div>				

SCT		インタフェース条件 設定画面						
モニタ中の信号線設定								
書 式	SCT n, m	パラメータの 範 囲	n : 2 m : 0～2					
<div>< 詳細 ></div> <div>モニタ中の制御信号の状態が切り替ります。</div> <div>n : 信号線の番号</div> <div>m : 0 OFF 1 ON 2 open</div> <div>※ 信号線の内容は以下の通りです。</div> <table><tr><td>n</td><td>2</td></tr><tr><td>信号</td><td>C</td></tr></table> <div>⑩ ● インタフェース信号種別が ”V11” のときのみ設定可能です。</div>					n	2	信号	C
n	2							
信号	C							

SCS		インタフェース条件 設定画面					
送信信号線設定							
書 式	SCS n, m	パラメータの 範 囲	n : 2 m : 0~2				
<p>< 詳細 ></p> <p>送信制御信号の状態が切り替ります。</p> <p>n : 信号線の番号</p> <p>m : 0 OFF 1 ON 2 open</p> <p>※ 信号線の内容は以下の通りです。</p> <table border="1"> <tr> <td>n</td> <td>2</td> </tr> <tr> <td>信号</td> <td>C</td> </tr> </table> <p>㊤ ● インタフェース信号種別が”V11”のときのみ設定可能です。</p>				n	2	信号	C
n	2						
信号	C						

SCR		インタフェース条件 設定画面					
受信信号線設定							
書 式	SCR n, m	パラメータの 範 囲	n : 2 m : 0~2				
<p>< 詳細 ></p> <p>受信制御信号の状態が切り替ります。</p> <p>n : 信号線の番号</p> <p>m : 0 OFF 1 ON 2 open</p> <p>※ 信号線の内容は以下の通りです。</p> <table border="1"> <tr> <td>n</td> <td>2</td> </tr> <tr> <td>信号</td> <td>C</td> </tr> </table> <p>㊤ ● インタフェース信号種別が”V11”のときのみ設定可能です。</p>				n	2	信号	C
n	2						
信号	C						

DSA	誤り測定画面						
上段左側の測定結果表示項目の選択							
書 式	DSA n	パラメータの 範 囲	0 ~ 11, 15 ~ 20				
< 詳細 >							
誤り測定画面の結果表示の項目を指定します。							
n : 各表示欄の項目を指定します。							
コマンド	DSA	DSB	DSC	DSD	DSE		
表示位置	上段左側	上段右側	中段左側	中段右側	下段左側		
: 表示内容							
	0	1	2	3	4	5	6
表示内容	ERROR COUNT	ERROR RATIO	BLK-ERR COUNT	BLK-ERR RATIO	ES	%ES	DM
	7	8	9	10	11	12	13
表示内容	% DM	SES	% SES	US	% US		
	14	15	16	17	18	19	20
表示内容		EFS	% EFS	CLOCK SLIP	PSC COUNT	PWL(sec)	PSL(sec)
	21	22	23	24	25	26	27
表示内容							
	28	29	30	31	32	33	34
表示内容							

DSB		誤り測定画面					
上段右側の測定結果表示項目の選択							
書 式	DSB n	パラメータの 範 囲	0 ~ 11, 15 ~ 20				
< 詳細 >							
誤り測定画面の結果表示の項目を指定します。							
n : 各表示欄の項目を指定します。							
コマン	DSA	DSB	DSC	DSD	DSE		
表示位置	上段左側	上段右側	中段左側	中段右側	下段左側		
: 表示内容							
	0	1	2	3	4	5	6
表示内容	ERROR COUNT	ERROR RATIO	BLK-ERR COUNT	BLK-ERR RATIO	ES	%ES	DM
	7	8	9	10	11	12	13
表示内容	% DM	SES	% SES	US	% US		
	14	15	16	17	18	19	20
表示内容		EFS	% EFS	CLOCK SLIP	PSC COUNT	PWL (sec)	PSL (sec)
	21	22	23	24	25	26	27
表示内容							
	28	29	30	31	32	33	34
表示内容							

DSC	誤り測定画面	
-----	--------	--

中段左側の測定結果表示項目の選択

書 式	DSC n	パラメータの 範 囲	0 ~ 11, 15 ~ 20
-----	-------	---------------	-----------------

< 詳細 >

誤り測定画面の結果表示の項目を指定します。

n : 各表示欄の項目を指定します。

コマンド	DSA	DSB	DSC	DSD	DSE
表示位置	上段左側	上段右側	中段左側	中段右側	下段左側

: 表示内容

	0	1	2	3	4	5	6
表示内容	ERROR COUNT	ERROR RATIO	BLK-ERR COUNT	BLK-ERR RATIO	ES	%ES	DM

	7	8	9	10	11	12	13
表示内容	% DM	SES	% SES	US	% US		

	14	15	16	17	18	19	20
表示内容		EFS	% EFS	CLOCK SLIP	PSC COUNT	PWL (sec)	PSL (sec)

	21	22	23	24	25	26	27
表示内容							

	28	29	30	31	32	33	34
表示内容							

DSD	誤り測定画面	
-----	--------	--

中段右側の測定結果表示項目の選択

書式	DSD n	パラメータの 範囲	0 ~ 11, 15 ~ 20
----	-------	--------------	-----------------

< 詳細 >

誤り測定画面の結果表示の項目を指定します。

n : 各表示欄の項目を指定します。

コマンド	DSA	DSB	DSC	DSD	DSE
表示位置	上段左側	上段右側	中段左側	中段右側	下段左側

: 表示内容

	0	1	2	3	4	5	6
表示内容	ERROR COUNT	ERROR RATIO	BLK-ERR COUNT	BLK-ERR RATIO	ES	%ES	DM

	7	8	9	10	11	12	13
表示内容	% DM	SES	% SES	US	% US		

	14	15	16	17	18	19	20
表示内容		EFS	% EFS	CLOCK SLIP	PSC COUNT	PWL (sec)	PSL (sec)

	21	22	23	24	25	26	27
表示内容							

	28	29	30	31	32	33	34
表示内容							

DSE	誤り測定画面						
下段左側の測定結果表示項目の選択							
書 式	DSE n	パラメータの 範 囲 0 ~ 11, 15 ~ 20					
< 詳細 >							
誤り測定画面の結果表示の項目を指定します。							
n : 各表示欄の項目を指定します。							
コマンド	DSA	DSB	DSC	DSD	DSE		
表示位置	上段左側	上段右側	中段左側	中段右側	下段左側		
: 表示内容							
	0	1	2	3	4	5	6
表示内容	ERROR COUNT	ERROR RATIO	BLK-ERR COUNT	BLK-ERR RATIO	ES	%ES	DM
	7	8	9	10	11	12	13
表示内容	% DM	SES	% SES	US	% US		
	14	15	16	17	18	19	20
表示内容		EFS	% EFS	CLOCK SLIP	PSC COUNT	PWL (sec)	PSL (sec)
	21	22	23	24	25	26	27
表示内容							
	28	29	30	31	32	33	34
表示内容							

OFA	誤り測定画面	
-----	--------	--

アラーム出力データフォーマット指定

書 式	OFA n, n, n (計14)	パラメータの 範 囲	0, 1
-----	----------------------------	---------------	------

< 詳細 >

アラーム出力データのフォーマット (出力データ、データ順) を指定します。

- パラメータはパラメータ1からパラメータ14までの可変個数を指定できます。
- "DOA?", "DRA ?" コマンドで出力するデータは本コマンドで指定したデータ項目、データ順にフォーマットし出力します。
- n : 出力内容

n	0	1
アラーム	PWL	PSL

VM	電圧 / 周波数測定	
----	------------	--

電圧測定ライン選択

書 式	VM n	パラメータの 範 囲	0 ~ 5
-----	------	---------------	-------

< 詳細 >

電圧測定に関する被測定ラインを選択します。

n : 被測定ライン種別

n	0	1	2	3	4	5
信号	T	R	C	I	S	B

- ㊟ ● インタフェース信号種別が "V10" のときは、T, R のみ設定可能です。

FM	電圧 / 周波数測定画面	
----	--------------	--

周波数測定ライン選択

書 式	FM n	パラメータの 範 囲	0 ~ 5
-----	------	---------------	-------

< 詳細 >

周波数測定に関する被測定ラインを選択します。

n : 被測定ライン種別

n	0	1	2	3	4	5
信号	T	R	C	I	S	B

㊤ ● インタフェース信号種別が "V10" のときは、T, R のみ 設定可能です。

SAL	遅延時間測定画面	
-----	----------	--

開始信号線、トリガ条件の設定

書 式	SAL n, m	パラメータの 範 囲	n : 0 ~ 5, 13 m : 0, 1
-----	----------	---------------	---------------------------

< 詳細 >

開始信号線 およびトリガ条件を設定する。

測定モードがLINE INTERVAL の場合の、START LINE およびトリガ条件を設定します。

n : 信号線の番号

m : 0 1→0, ON→OFF, H→L

1 0→1, OFF→ON, L→H

n	0	1	2	3	4	5	13
信号	T	R	C	I	S	B	EXT

㊤ ● インタフェース信号種別が "V10" のときは、T, R のみ 設定可能です。

● m は、信号線が T, R のとき 0/1, EXT のとき L/H, その他が OFF/ON です。

SOL		遅延時間測定画面																	
開始信号線、トリガ条件の設定																			
書 式	SOL n, m	パラメータの 範 囲	n : 0 ~ 5, 13 m : 0, 1																
<p>< 詳細 ></p> <p>STOP LINE およびトリガ条件を設定する。</p> <p>測定モードがLINE INTERVAL の場合の、STOP LINE およびトリガ条件を設定します。</p> <p>n : 信号線の番号</p> <p>m : 0 1→0, ON→OFF, H→L 1 0→1, OFF→ON, L→H</p> <table border="1"> <tr> <td>n</td> <td>0</td> <td>1</td> <td>2</td> <td>3</td> <td>4</td> <td>5</td> <td>13</td> </tr> <tr> <td>信号</td> <td>T</td> <td>R</td> <td>C</td> <td>I</td> <td>S</td> <td>B</td> <td>EXT</td> </tr> </table> <p>④ ● インタフェース信号種別が”V10”のときは、T,Rのみ 設定可能です。</p> <p>● m は、信号線がT, R のとき 0/1, EXT のとき L/H, その他がOFF/ON です。</p>				n	0	1	2	3	4	5	13	信号	T	R	C	I	S	B	EXT
n	0	1	2	3	4	5	13												
信号	T	R	C	I	S	B	EXT												

SL		ワードトレース設定画面															
トレース停止条件の信号線設定																	
書 式	SL n, m	パラメータの 範 囲	n : 0 ~ 5 m : 0, 1														
<p>< 詳細 ></p> <p>トレース停止トリガ信号線とトリガ条件を同時に設定するコマンドです。</p> <p>n : 信号線の番号</p> <p>m : 0 1→0, ON→OFF 1 0→1, OFF→ON</p> <table border="1"> <tr> <td>n</td> <td>0</td> <td>1</td> <td>2</td> <td>3</td> <td>4</td> <td>5</td> </tr> <tr> <td>信号</td> <td>T</td> <td>R</td> <td>C</td> <td>I</td> <td>S</td> <td>B</td> </tr> </table> <p>④ ● インタフェース信号種別が”V10”のときは、T,Rのみ 設定可能です。</p> <p>● m は、信号線がT, R のとき 0/1, その他がOFF/ON です。</p>				n	0	1	2	3	4	5	信号	T	R	C	I	S	B
n	0	1	2	3	4	5											
信号	T	R	C	I	S	B											

付録C

レスポンスデータリファレンス

X.20/X.21 インタフェースユニット レスポンスデータ

[illegible]

NO	出力内容	カラム	桁数	範囲	備考
23	100バイトフリーエリア残り	60~122	63	スペース63バイト	
24	受信インタフェーススロットNo	124	1	1~5	
25	受信インタフェースユニットID	126, 127	2	固定	
26	受信インタフェース	129~131	3	X20/21 : △△4 SELF LOOP : 255	
27	受信インタフェースタイプ	133	1	V.10 : 3 V.11 : 4	
28	受信タイミング	135	1	S : 1 S(INV) : 2 RT : 3 RT(INV) : 4 ASYNC : 5 ST/SP : 6	
29	受信ビットレート	137~141	5	50b/s : △△△50 19200b/s : 19200	無効時 : 99999
30	受信B信号によるバイト同期	143	1	OFF : 0 ON : 1	無効時 : 9
31	受信データ長	145	1	5ビット : 5 6ビット : 6 7ビット : 7 8ビット : 8	無効時 : 9
32	受信パリティ	147	1	NON : 0 ODD : 1 EVEN : 2	無効時 : 9
33	100バイトフリーエリア残り	149~223	75	スペース75バイト	